解析学 第3回

複素関数の正則性

- 微分と正則性
- コーシー・リーマンの方程式
- 正則性の判定

複素関数の微分

- 微分公式
- 調和関数
- 複素ポテンシャル

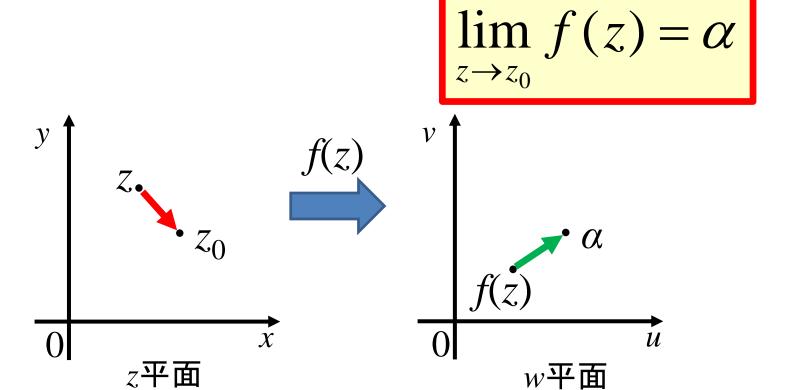
複素関数の正則性

目標

- 1)微分可能とは?
- 2)正則とは?
- 3)正則であるための必要十分条件は?
- 4)導関数の表式は?

複素関数の極限値

点zが点 z_0 に近づくときに、 関数値 f(z) もある値 α に近づくとき、 α を z_0 での 極限値 という.



 $\lim f(z) = f(z_0)$ の厳密な定義 $z \rightarrow z_0$

Znを複素平面上の固定点と考え, zを複素変数とする.

ε は正の実数を表すものとする.

このとき, ε としていかなる正の実数を選んでも, (気持ちとしては、「どんなに小さな正数を選んだとしても」)

$$|f(z) - f(z_0)| < \varepsilon$$

を満足するような複素数えを選ぶことができる とき, $\lim f(z) = f(z_0)$

極限に関する証明でこの論理と表現方法を使う

「点云で連続」の定義

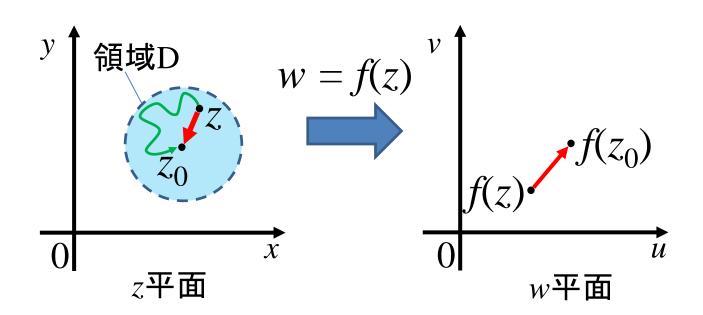
領域D内の点 z_0 に対して、

$$\lim_{z \to z_0} f(z) = f(z_0)$$

が成り立つとき、

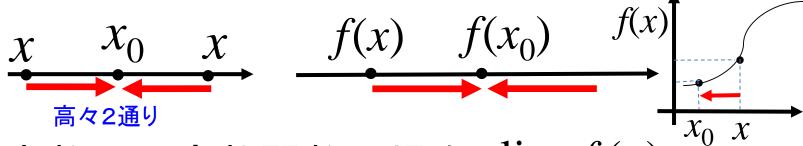
領域D内のいかなる点zから出発して、いかなる経路を通ってzoに近づいたとしても成り立つ、という意味

f(z)は、 \underline{h}_{z_0} で連続である、という.



$\lim_{z \to z_0} f(z)$ の意味

・実数の一変数関数の場合は $\lim_{x\to x_0} f(x)$ 変数xについて一次元で考えればよかった.



• 複素数の一変数関数の場合: $\lim_{\substack{z \to z_0 \\ z = x + iy}} f(z)$ f(z) f(z

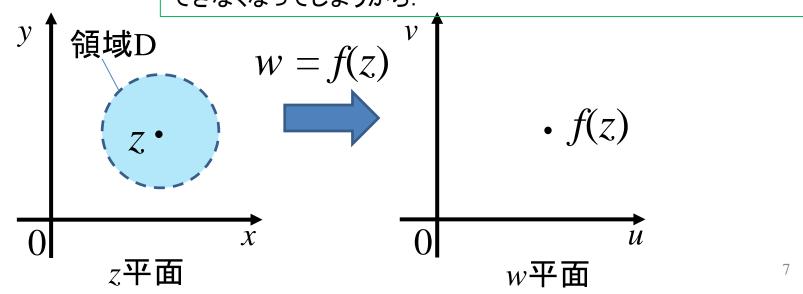
不連続関数では、近づく経路によって値が異なる

「連続」の定義

領域D内のどの点においてもf(z)が連続であるとき

f(z)は連続である、という。

(注)「領域」は外周を含まない. 含んでしまうとその外側から 近づいてきたときの値がどうなるか不定となり極限値が定義 できなくなってしまうから.



点云における微係数の定義

右辺の極限が存在し、1つに定まるとき、

f(z)は $z=z_0$ で微分可能という.

また、微係数が存在しない点を、特異点と呼ぶ.

微分可能⇔連続 の証明

f(z) が z_0 で微分可能であれば, $f'(z_0)$ が存在するから,

微係数の定義から、
$$\lim_{z \to z_0} \{f(z) - f(z_0)\} =$$

$$= \lim_{z \to z_0} \left\{ (z - z_0) \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0} \right\} = 0 \cdot f'(z_0) = 0$$

よって、
$$\lim_{z \to z_0} f(z) = f(z_0)$$
 が成り立つ.

「微係数が存在する」 \Leftrightarrow 「 z_0 近傍のいかなるzから出発して、いかなる経路をたどっても上の式が保証されている」

従って*, f(z)*は*z=z*₀で<mark>連続</mark>である,といえる.

$$f'(z_0) = \lim_{z \to z_0} \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0}$$

 $f'(z_0) = \lim_{z \to z_0} \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0}$ **導関数の定義** 微係数の定義式(6.1)の右辺で, $z - z_0 \equiv \Delta z$ とおくと,

$$z = z_0 + \Delta z$$
 , $\pm t$, $z \rightarrow z_0 \iff \Delta z \rightarrow 0$

なので、式(6.1)は次のように書き換えられる.

$$f'(z_0) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(z_0 + \Delta z) - f(z_0)}{\Delta z}$$

変数 20 をあらためて変数 2 に置き換えると、は、あらゆる複素数を取り得ると考えて

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(z + \Delta z) - f(z)}{\Delta z} = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta w}{\Delta z}$$
(6.2)
$$= \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta w}{\Delta z}$$
(6.2)

これを導関数という. $\frac{df(z)}{dz}$, $\frac{dw}{dz}$

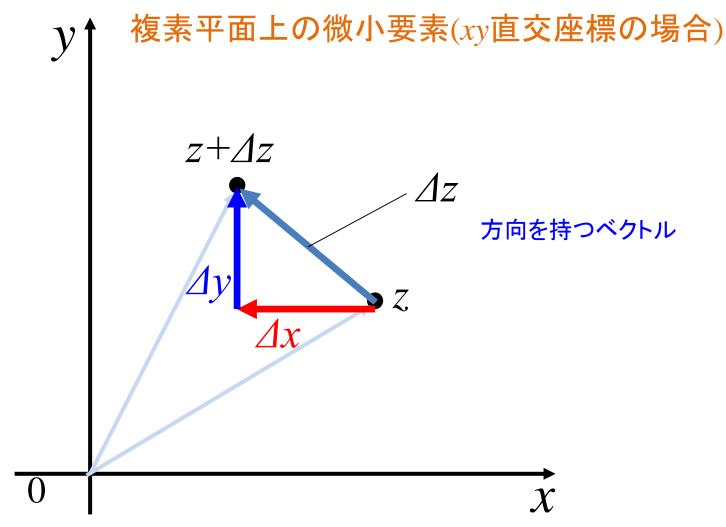
複素関数の「導関数」は「傾き」か?

導関数の定義

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(z + \Delta z) - f(z)}{\Delta z}$$

分母、分子、ともに実部と虚部を持つので、 $\Delta z = \Delta x + i \Delta y$ 、f = u(x,y) + i v(x,y)などとおいて上の式に代入してみるとわかるが、複雑な式となっていて、「微係数」といえども、もはや実関数のときのような、「傾き」などの直感的にわかりやすい意味を見出すことは難しい、直感に頼らず、数式を規則に従って慎重に計算していく必要がある。

z=x+iy のとき $\Delta z=\Delta x+i\Delta y$



例題6.1

f(z)=z²を,定義式(6.2) により 微分して導関数を求めよ.

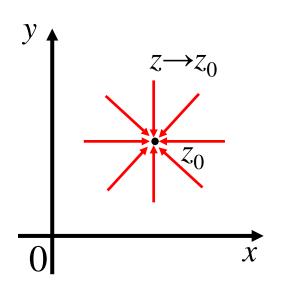
(本問の場合、微分可能であることは前提としてよい、 一般的な微分可能性の判定方法は後述する)

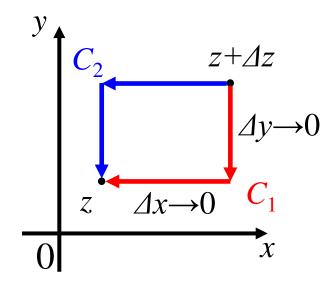
(角子) 導関数の定義式(6.2)

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{(z + \Delta z)^2 - z^2}{\Delta z}$$

$$= \lim_{\Delta z \to 0} \frac{2z\Delta z + \Delta z^2}{\Delta z}$$

極限操作 $z \rightarrow z_0$ の経路





極限操作の方向

始点zの選び方とzoへの経路は 無限に存在する

極限値を求める経路

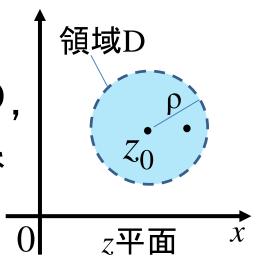
たとえば,

経路 C_1 : まず $\Delta y \rightarrow 0$, 次に $\Delta x \rightarrow 0$ 経路 C_2 : まず $\Delta x \rightarrow 0$, 次に $\Delta y \rightarrow 0$

微分可能なら経路に寄らず微係数は同一

「正則」とは

関数 f(z) が z_0 で定義され,かつ, z_0 の近傍 $|z-z_0| < \rho$ 内の各点で微分可能であるとき



 \rightarrow $\int f(z)$ は,点 z_0 で正則である」という

また、f(z)が領域Dの各点で微分可能であれば、f(z)は領域Dで正則である、という

(「正則」を表す英単語: regular, analytic, holomorphic)

「ある点 z_0 で正則」ならば、点 z_0 近傍(領域)での微分可能性も同時に保証されている 15

関数 f(z)=u(x,y)+iv(x,y)の 導関数を定義に基づいて計算してみよう. $f'(z)=\lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(z+\Delta z)-f(z)}{\Delta z}$

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\{u(x + \Delta x, y + \Delta y) + iv(x + \Delta x, y + \Delta y)\} - \{u(x, y) + iv(x, y)\}}{\Delta z}$$

2つの<mark>経路C₁およびC₂について、それぞれ値を計算してみる. 経路C₁では、まず $\Delta y \rightarrow 0$ 、次に $\Delta x \rightarrow 0$ よって、まず $\Delta y \rightarrow 0$ を実行すると、</mark>

$$= \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\left\{ u(x + \Delta x, y) + iv(x + \Delta x, y) \right\} - \left\{ u(x, y) + iv(x, y) \right\}}{\Delta z}$$

またこの場合, $\Delta z \rightarrow 0 \Leftrightarrow \Delta x \rightarrow 0$ となることに注意して $\Delta x \rightarrow 0$ を実行すると

$$= \lim_{\Delta x \to 0} \left\{ \frac{u(x + \Delta x, y) - u(x, y)}{\Delta x} + i \frac{v(x + \Delta x, y) - v(x, y)}{\Delta x} \right\} = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x}$$

次に、経路 C_2 では、まず $\Delta x \rightarrow 0$ 、次に $\Delta y \rightarrow 0$ の順に実行

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\left\{ u(x + \Delta x, y + \Delta y) + iv(x + \Delta x, y + \Delta y) \right\} - \left\{ u(x, y) + iv(x, y) \right\}}{\Delta z}$$
まず $\Delta x \to 0$ を実行すると
$$= \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\left\{ u(x, y + \Delta y) + iv(x, y + \Delta y) \right\} - \left\{ u(x, y) + iv(x, y) \right\}}{\Delta z}$$
また、 $\Delta z = \Delta x + i\Delta y$ なので、 $\Delta x \to 0$ により、 $\Delta z = i\Delta y$ となることに注意して $\Delta y \to 0$ を実行すると
$$= \lim_{\Delta y \to 0} \left\{ \frac{u(x, y + \Delta y) - u(x, y)}{i\Delta y} + i \frac{v(x, y + \Delta y) - v(x, y)}{i\Delta y} \right\} = -i \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y}$$

複素関数*f*(*x*)が正則であれば微分可能であり, 先に求めた2つの導関数は同一でなければならない. よって,次の式が得られる.

$$f'(z) = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} = -i \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y}$$

(6.4)

実部と虚部を比較

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$$

コーシー・リーマンの

方程式

導関数の表式

(6.3)

「関数f(x)が正則」 \Leftrightarrow コーシー・リーマンの 方程式を満たす

必要十分条件になっている

必要条件(→)であることは前ページまでに証明した.

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial y}$$

逆に、コーシー・リーマン方程式が成り立ってさえいれば、いかなる複素関数でも、また、いかなる経路をたどろうとも、必ず微分が存在すること(十分条件←)を証明する必要がある. (コーシー・リーマンを仮定して、正則であることを導く) 「平均値の定理」を使って証明する方法があるが本講義では省略.

微分可能でない関数の例

$$f(z) = \overline{z}$$
 (zの複素共役)

(説明)

$$z = x + iy$$
, $\Delta z = \Delta x + i\Delta y$ であるから、関数の定義式

$$f(z) = \bar{z} = x - iy$$
 の導関数は、次のようになる

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{f(z + \Delta z) - f(z)}{\Delta z} = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{(x + \Delta x - i(y + \Delta y)) - (x - iy)}{\Delta x + i\Delta y}$$

$$= \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta x - i \Delta y}{\Delta x + i \Delta y}$$

次に、各経路について極限値を計算しよう.

極限値を求める経路として

右図の経路C」を選ぶと、

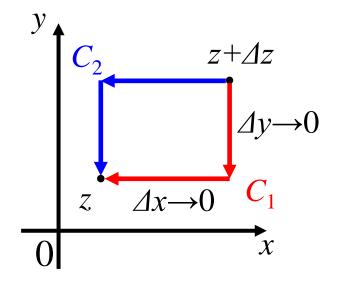
 $\Delta y \rightarrow 0$ の後に $\Delta x \rightarrow 0$ とするので,

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta x - i\Delta y}{\Delta x + i\Delta y} = \lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta x}{\Delta x} = 1$$
 である.

一方, <mark>経路C</mark>₂を選ぶと,

$$\Delta x \rightarrow 0$$
 の後に $\Delta y \rightarrow 0$ とするので,

$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta x - i\Delta y}{\Delta x + i\Delta y}$$



$$f'(z) = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta x - i\Delta y}{\Delta x + i\Delta y} = \lim_{\Delta y \to 0} \frac{-i\Delta y}{i\Delta y} = -1$$
 となる.

よって経路によって導関数が異なるので、微分可能ではない.

(複素共役を含む複素関数は、意外にも「危険」であることがわかった)

導関数f'(z)の表式

$$f(z)=u(x,y)+iv(x,y)$$
, $z=x+iy$ とするとき,

$$f'(z) = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} = -i \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y}$$

なんと, 実部と虚部をそれぞれ xで偏微分するだけで導関数が 得られる, というのである! 実部と虚部をそれぞれ y で 偏微分するだけでもよいが, その場合は(-i)を乗ずる.

「導関数」の意味?再び

導関数の表式:

$$f'(z) = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} = -i \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y}$$

「微係数」といえども、もはや実関数のときのような、「傾き」などの直感的にわかりやすい意味を見出すことは難しいが、上の式(赤線部)からわかることは、導関数 f'の実部は、元の関数 f の実部 uの実軸方向の「傾き」であり、導関数の虚部は、f の虚部 vの実軸方向の「傾き」になっている、ということである。(f(z)を実変数 x で偏微分しただけ)

複素関数 f'が全体として何を意味するかは依然としてわかりにくいが、実部と虚部を別々に取り出してみれば、元の関数の「傾き」をかろうじて見出すことができる. 23

コーシー・リーマン方程式の 極形式表示

(方針) f(z), z を r, θ 表示して, それぞれ r, θ で微分した表式を求める.

$$f(z) = u(r,\theta) + iv(r,\theta) \qquad \begin{cases} x = r\cos\theta \\ z = r(\cos\theta + i\sin\theta) \end{cases}$$

これらを用いて、U のrと θ に関する微分を計算すると

$$\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} = \cos \theta \frac{\partial u}{\partial x} + \sin \theta \frac{\partial u}{\partial y} \quad (\star)$$

$$\frac{\partial u}{\partial \theta} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \theta} = -r \sin \theta \frac{\partial u}{\partial x} + r \cos \theta \frac{\partial u}{\partial y}$$

24

コーシー・リーマン方程式の 極形式表示

(方針) f(z), z を r, θ 表示して, それぞれ r, θ で微分した表式を求める.

$$f(z) = u(r,\theta) + iv(r,\theta) \qquad \begin{cases} x = r\cos\theta \\ z = r(\cos\theta + i\sin\theta) \end{cases}$$

また、V のrと θ に関する微分はuと同様に、

$$\frac{\partial v}{\partial r} = \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial r} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial r} = \cos \theta \frac{\partial v}{\partial x} + \sin \theta \frac{\partial v}{\partial y} \quad (*)$$

$$\frac{\partial v}{\partial \theta} = \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \theta} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \theta} = -r \sin \theta \frac{\partial v}{\partial x} + r \cos \theta \frac{\partial v}{\partial y}$$

25

コーシー・リーマン方程式の 極形式表示

コーシー・リーマンの方程式
$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}$$
 と $\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$ を代入すると $\frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial \theta} = -\sin\theta \frac{\partial u}{\partial x} + \cos\theta \frac{\partial u}{\partial y} = -\sin\theta \frac{\partial v}{\partial y} - \cos\theta \frac{\partial v}{\partial x} = -\frac{\partial v}{\partial r}$ $\frac{1}{r}\frac{\partial v}{\partial \theta} = -\sin\theta \frac{\partial v}{\partial x} + \cos\theta \frac{\partial v}{\partial y} = \sin\theta \frac{\partial u}{\partial y} + \cos\theta \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial u}{\partial r}$

以上から、極形式のコーシー・リーマン方程式の表式は、

$$\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta} \qquad \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} = -\frac{\partial v}{\partial r} \qquad (6.5)$$

$$\frac{1}{r}\frac{\partial u}{\partial \theta} = -\frac{\partial v}{\partial r}$$

極形式による導関数の表式

$$f'(z) = e^{-i\theta} \left(\frac{\partial u}{\partial r} + i \frac{\partial v}{\partial r} \right)$$

(要証明 →問題6.7)

正則性の判定法

1) f(z)=u+ivがコーシー・リーマンの方程式を満たしていれば正則 $\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y} \begin{vmatrix} \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x} \\ \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x} \end{vmatrix}$

例) $f(z)=z^2$ の正則性を判定する

$$z = x + iy$$
, $f(z) = u + iv$ $\geq ti < \xi$.

$$z^{2} = (x+iy)^{2} = x^{2} - y^{2} + 2ixy$$
 too.

 $u = x^2 - y^2$ 、v = 2xy とわかる. CRの右左辺を計算

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 2x, \ \frac{\partial v}{\partial y} = 2x, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -2y, \ \frac{\partial v}{\partial x} = 2y$$

よってコーシー・リーマンの方程式が成り立つので正則.

例 提 6. $f(z)=e^z$ が正則であるかを調べ、 正則なら導関数を求めよ.

(解) z=x+iyとすると、オイラーの公式(4.5)より

$$f(z) = e^{z} = e^{x} (\cos y + i \sin y) \equiv u + iv$$

$$\begin{cases} u = e^x \cos y \\ v = e^x \sin y \end{cases}$$
 よって、コーシー・リーマン方程式の各辺 の偏微分をそれぞれ計算すると、

$$\frac{\partial u}{\partial x} = e^x \cos y, \ \frac{\partial v}{\partial y} = e^x \cos y, \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -e^x \sin y, \ \frac{\partial v}{\partial x} = e^x \sin y$$

以上よりコーシー・リーマン方程式を満たすので正則とわかる. 導関数は式(6.4)

$$f'(z) = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} = -i \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y} = e^x \cos y + i(e^x \sin y) = e^z$$

例) f(z)=1/z が正則であるかを調べる.

 $(\mathbf{H}^{\mathbf{T}})$ 1/zは原点で不定なので、原点以外の点における正則性をまず調べよう。 まずf(z)を実部と虚部に分解する.

$$f(z) = \frac{1}{z} = \frac{1}{x + iy} = \frac{1}{x + iy} \frac{x - iy}{x - iy} = \frac{x}{x^2 + y^2} + i \frac{-y}{x^2 + y^2} \equiv u + iv$$

$$\exists z = \frac{x}{x^2 + y^2}, \quad v = \frac{-y}{x^2 + y^2}$$

コーシー・リーマン方程式の各辺の偏微分をそれぞれ計算すると、

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{-x2x + (x^2 + y^2)}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}, \qquad \frac{\partial v}{\partial y} = \frac{-y2y + (x^2 + y^2)}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{y^2 - x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = \frac{-2yx}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{-2xy}{(x^2 + y^2)^2}, \qquad \frac{\partial v}{\partial x} = \frac{y \cdot 2x}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{2xy}{(x^2 + y^2)^2}$$

よってコーシー・リーマン方程式が成り立つのでz≠0では正則.

しかしz=0では定義できないので微分可能ではない. 結果, z=0以外は正則.

正則性の判定法

2) 与えられた関数を, z とその共役 \overline{z} で書き直し, $W(z,\overline{z})$

とするとき,
$$\frac{\partial W(z,\bar{z})}{\partial \bar{z}} = 0$$
 が成り立てば正則.

(証明)

$$z = x + iy$$
, $\overline{z} = x - iy$, $W(z, \overline{z}) = u(x, y) + iv(x, y)$ とおくと,

$$\frac{\partial W(z,\bar{z})}{\partial \bar{z}} = \frac{\partial u}{\partial \bar{z}} + i \frac{\partial v}{\partial \bar{z}}$$
 ここで u,v は x,y の関数だから

$$\frac{\partial u}{\partial \overline{z}} = \frac{\partial u}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \overline{z}} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \overline{z}} \quad , \quad \frac{\partial v}{\partial \overline{z}} = \frac{\partial v}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \overline{z}} + \frac{\partial v}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \overline{z}}$$

ここで
$$x = \frac{z + \overline{z}}{2}$$
, $y = \frac{z - \overline{z}}{2i}$ より, $\frac{\partial x}{\partial \overline{z}} = \frac{1}{2}$, $\frac{\partial y}{\partial \overline{z}} = \frac{1}{2}i$ よって,

$$\frac{\partial W(z,\overline{z})}{\partial \overline{z}} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial u}{\partial y} \right) + i \frac{1}{2} \left(\frac{\partial v}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial y} \right)$$
$$= \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial x} - \frac{\partial v}{\partial y} \right) + i \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right)$$

2つのカッコ内=0は、それぞれコーシー・リーマンの方程式と等価となる.

以上から、
$$\frac{\partial W(z,\bar{z})}{\partial \bar{z}} = 0$$
 \Leftrightarrow コーシー・リーマンの方程式

よって、
$$\frac{\partial W(z,\bar{z})}{\partial \bar{z}} = 0$$
 は 正則性の判定式となる.

例是6. $3 f(x,y)=x^2-y^2+i2xy$ の正則性を $W(z,\overline{z})$ 判定法で調べよ.

(角な)
$$x = \frac{z + \overline{z}}{2}, y = \frac{z - \overline{z}}{2i}$$
 を $f(x,y)$ に代入すると、

$$f(x,y) = \left(\frac{z+\bar{z}}{2}\right)^2 - \left(\frac{z-\bar{z}}{2i}\right)^2 + i2\frac{z+\bar{z}}{2}\frac{z-\bar{z}}{2i}$$

$$= \frac{1}{4}\left(z^2 + \bar{z}^2 + z^2 + \bar{z}^2\right) + \frac{1}{4}\left(2z^2 - 2\bar{z}^2\right)$$

$$= z^2$$

よって、 \overline{z} を含まないので、 $\frac{\partial W(z,z)}{\partial \overline{z}} = 0$ となり 正則である.

複素関数の微分

要点

- 1)正則関数の微分公式は, 実関数の微分と形式的に同じ
- 2)調和関数とは

実関数h(x,y)がラプラス方程式 $\frac{\partial^2 h}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 h}{\partial y^2} = 0$ を満たす時, h を調和関数という.

正則関数f(z)=u(x,y)+iv(x,y)の実部u, 虚部vは調和関数である.

微分公式

複素関数f(z),g(z)が微分可能であれば、実関数と同等の公式が 成り立つ。

1)
$$\{cf(z)\}=cf'(z)$$
 cは複素定数

(複素定数倍)

2)
$$\{f(z) \pm g(z)\}' = f'(z) \pm g'(z)$$

(和と差)

3)
$$\{f(z)g(z)\}=f'(z)g(z)+f(z)g'(z)$$

(積)

4)
$$\left\{\frac{f(z)}{g(z)}\right\} = \frac{f'(z)g(z) - f(z)g'(z)}{g(z)^2}$$

(商)

5)
$$\{f(g(z))\}'=f'(g(z))g'(z)$$
 または $\frac{dw}{dz}=\frac{dw}{du}\frac{du}{dz}$ (合成関数)

6)
$$\{f^{-1}(z)\} = \frac{1}{f'(f^{-1}(z))}$$
 または $\frac{dw}{dz} = \frac{1}{dz/dw}$ (逆関数)

7)
$$f(z),g(z)$$
が z_0 で正則かつ $f(z_0)=g(z_0)=0$, $g'(z_0)\neq 0$ ならば $\lim_{z\to z_0} \frac{f(z)}{g(z)} = \frac{f'(z_0)}{g'(z_0)}$ ド・ロピタルの公式

微分公式の証明

1)~4)は定義から自分で証明できるようにしておいてください.

5)
$$\{f(g(z))\}' = f'(g(z))g'(z)$$
 または $\frac{dw}{dz} = \frac{dw}{du}\frac{du}{dz}$ (合成関数) 証明) $u = g(z), \ w = f(u)$ とおくと、 $\Delta u \ \Delta w$ の表式は、

$$\Delta u = g(z + \Delta z) - g(z)$$
, $\Delta w = f(u + \Delta u) - f(u)$ であり, また, $g(z)$ は連続であることから, $\Delta z \rightarrow 0$ のとき, $\Delta u \rightarrow 0$ となるので

$$\frac{dw}{dz} = \lim_{\Delta z \to 0} \left(\frac{\Delta w}{\Delta u} \frac{\Delta u}{\Delta z} \right) = \lim_{\Delta u \to 0} \frac{\Delta w}{\Delta u} \cdot \lim_{\Delta z \to 0} \frac{\Delta u}{\Delta z} = \frac{dw}{du} \frac{du}{dz}$$

6)
$$\{f^{-1}(z)\} = \frac{1}{f'(f^{-1}(z))}$$
 または $\frac{dw}{dz} = \frac{1}{dz/dw}$ (逆関数の導関数)

証明)

$$w = f^{-1}(z)$$
 とおくと、 $z = f(w)$ なので、両辺を z で微分すると

(左辺) =
$$\frac{d}{dz}$$
 $z=1$ また、(右辺) = $\frac{d}{dz}$ $f(w) = \frac{d}{dw}$ $f(w) \cdot \frac{dw}{dz}$

$$= \frac{dz}{dw} \cdot \frac{dw}{dz}$$

以上より, (左辺)=(右辺)とすると

$$1 = \frac{dz}{dw} \cdot \frac{dw}{dz}$$
 が証明される.

公式7)ド・ロピタルの公式

f(z),g(z)が z_0 で正則かつ $f(z_0)=g(z_0)=0, g'(z_0)\neq 0$ ならば

$$\lim_{z \to z_0} \frac{f(z)}{g(z)} = \frac{f'(z_0)}{g'(z_0)}$$
を証明せよ.

証明)

$$f(z_0)=g(z_0)=0$$
 であることから, $f(z)=(z-z_0)\phi(z)$, $g(z)=(z-z_0)\psi(z)$

とおいても一般性を失わない. (あらゆる複素関数f(z)はzのべき級数で表すことができるから)

両辺を微分すると、
$$f'(z) = \phi(z) + (z - z_0)\phi'(z)$$
 $z=z_0$ を代入すると、 $g'(z) = \psi(z) + (z - z_0)\psi'(z)$ $f'(z_0) = \phi(z_0)$

 $g'(z)\neq 0$ であれば、f/gの極限について次式が成り立つ.

$$\lim_{z \to z_0} \frac{f(z)}{g(z)} = \lim_{z \to z_0} \frac{(z - z_0)\phi(z)}{(z - z_0)\psi(z)} = \lim_{z \to z_0} \frac{\phi(z)}{\psi(z)} = \frac{\phi(z_0)}{\psi(z_0)} = \frac{f'(z_0)}{g'(z_0)}$$

複素関数の微分公式

三角関数や指数関数などの複素関数は正則関数なので、導関数の

式(6.4)等から次の微分公式が導かれる.

8)
$$(z^n)' = nz^{n-1}$$
 $(n=1,2,3....)$
$$f'(z) = \frac{\partial u}{\partial x} + i\frac{\partial v}{\partial x} = -i\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y}$$

9)
$$(e^z)' = e^z$$
 (例題6. 2で導出済み)

10)
$$(\cos z)' = -\sin z$$
, $(\sin z)' = \cos z$, $(\tan z)' = \frac{1}{\cos^2 z}$ $(\cos z \neq 0)$

11)
$$(\log z)' = \frac{1}{z} \quad (z \neq 0)$$

12)
$$(z^a)' = az^{a-1}$$

8)
$$(z^n)' = nz^{n-1}$$
 (n=1,2,3....)

証明) 数学的帰納法による方法を以下に示す.

n=1の時, f(z)=zを微分の定義式に代入すると,

$$(z)' = \lim_{\Delta z \to 0} \frac{(z + \Delta z) - z}{\Delta z} = 1$$
 となり与式は成り立つ.

n=kの時, 与式が成り立つと仮定すると, n=k+1について

$$(z^{k+1})' = (z \cdot z^k)'$$
 ここに積の微分公式を適用すると $= z' \cdot z^k + z \cdot (z^k)'$ $= 1 \cdot z^k + z \cdot kz^{k-1}$ $= (1+k)z^k$ よって $n=k+1$ のときも成立する.

$$(\sin z)' = \cos z$$

 $(\sin z)' = \cos z$ を証明してみよう.

証明)

$$\sin \mathcal{O}$$
定義式 $\left| \sin z = \frac{e^{iz} - e^{-iz}}{2i} \right|$ を微分する.

$$(\sin z)' = \frac{\frac{d}{dz}(e^{iz}) - \frac{d}{dz}(e^{-iz})}{2i} = \frac{ie^{iz} - (-i)e^{-iz}}{2i} = \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2}$$
指数関数の 微分の公式

11)
$$(\log z)' = \frac{1}{z}$$
 を証明してみよう.

証明1) 逆関数の微分の公式を使う方法

逆関数の公式を使わずに、logの定義と導関数の定義から 導出する方法も確認しておこう。

11)
$$(\log z)' = \frac{1}{z}$$
 を証明してみよう. (別解)

証明2) logの定義と、導関数の表式から導く方法

 $z=re^{i\theta}$ とおくと, $\log z$ の定義は,

$$\log z = \log r + i\theta$$
 ただし、 $\theta = \operatorname{Arg} z + 2n\pi$ (Argは主値, $n=0,\pm 1,\pm 2,...$)

複素関数 f(z)=u+ivの導関数 f'(z)の表式は,

$$f'(z) = \frac{\partial u}{\partial x} + i \frac{\partial v}{\partial x} = -i \frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial y}$$

$$= e^{-i\theta} \left(\frac{\partial u}{\partial r} + i \frac{\partial v}{\partial r} \right)$$
 極座標表示 問題6.7

極座標表示を使う. $u=\log r$, $v=\theta$ なので,

$$(\log z)' = e^{-i\theta} \left(\frac{1}{r}\right) = \frac{1}{re^{i\theta}} = \frac{1}{z}$$

直交座標表示 式(6.4)

$$\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{r}$$
 , $\frac{\partial v}{\partial r} = 0$ を代入すると,

12)
$$(z^a)' = az^{a-1}$$

 $=z^a\cdot\frac{a}{z}=az^{a-1}$

例題7.2

 $f(z)=\cos(iz)$ を微分せよ.

解)

iZ をひとかたまりの関数と見て、合成関数の微分の公式を適用すると、

$$f'(z) = (\cos(iz))'\cdot(iz)' = -\sin(iz)\cdot(i)$$

$$= -i\frac{e^{i(iz)} - e^{-i(iz)}}{2i} = -\frac{e^{-z} - e^{z}}{2} = \frac{e^{z} - e^{-z}}{2}$$

$$= -\frac{e^{z} - e^{-z}}{2}$$

$$= -\frac{e^{z} - e^{-z}}{2}$$

 $= \sinh z$

(参照:公式を使うのではなく, 関数の定義と導関数の一般式から 導出する方法 → 問題6.4(4))

調和関数

調和関数の定義

x,yの関数h(x,y)がラプラスの方程式

$$\frac{\partial^2 h}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 h}{\partial y^2} = 0$$

を満足するとき, h(x,y) を調和関数という.

複素関数の実部と虚部

複素関数 f(z) = u(x,y) + i v(x,y) が

領域Dで<u>正則</u>かつ,<u>連続</u>な2階偏導関数を持てば,

$$\frac{\partial^{2} u}{\partial x^{2}} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial u}{\partial x} \right) = \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial v}{\partial y} \right) = \frac{\partial^{2} v}{\partial x \partial y}$$

$$\frac{\partial^{2} u}{\partial y^{2}} = \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right) = \frac{\partial}{\partial y} \left(-\frac{\partial v}{\partial x} \right) = -\frac{\partial^{2} v}{\partial y \partial x}$$

u,vは連続だから、偏微分の順番を入れ替えることができるので

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

νについても全く同様に,

$$\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} = 0$$

よって正則な複素関数 f(z) = u(x,y) + iv(x,y) の 実部 u(x,y) と、虚部 v(x,y) は、それぞれ 調和関数である.

ただし、2つの調和関数を実部と虚部に持つ関数が

正則であるとは限らない. 正則 実部と虚部が調和関数





たとえば, 正則関数 $f(z) = z^2$ の実部 $u=x^2-y^2$, 虚部v=2xy は ともに調和関数だが、実部と虚部を入れ替えた複素関数 $f(z) = 2xy + i(x^2 - y^2)$ は、コーシー・リーマン方程式を満た さないので正則ではない。

共役調和関数

関数 f(z) = u(x,y) + i v(x,y) の実部と虚部が調和関数であり、

領域Dでコーシー・リーマン方程式を満たすときは、 虚部νを実部μの共役調和関数という.

コーシー・リーマン方程式(6.3)の $\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}$ を y で積分して

$$v = \int \frac{\partial u}{\partial x} dy + c(x)$$
 ただし、 $c(x)$ はxの任意関数 (7.3)

で求めることができる. 次に(6.3)の $\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$ に

u(x,y)とv(x,y)を代入して,c(x)を決定すればよい。

- コーシー・リーマン方程式を満たす正則な複素関数の実部と虚部は独立ではなく。
- 実部の関数がわかると、そこから虚部の関数 が計算できてしまう、というのである。
- むしろ「微分可能な」複素関数というのは、かなり厳しい縛りの掛かった特殊な関数と認識すべき。
- しかし、もちろん、微積分が使えるのは「微分 可能な」複素関数のみである。

例題7.3

 $u(x,y)=x^2-y^2$ は調和関数であることを示し、uを実部とする正則関数f(z)を求めよ.

角子) _ルの1階, 2階の偏導関数を求めると,

$$\frac{\partial u}{\partial x} = 2x$$
, $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = 2$, $\frac{\partial u}{\partial y} = -2y$, $\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = -2$

ここから, $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$ が確認できるから u は調和関数である.

よって,式(7.3)が使えるので,vの表式を求めると,

$$v = \int \frac{\partial u}{\partial x} dy + c(x) = \int 2x dy + c(x) = 2xy + c(x)$$

例題7.3

 $u(x,y)=x^2-y^2$ は調和関数であることを示し、uを実部とする正則関数f(z)を求めよ.

この
$$v$$
の表式を x で偏微分すると $\frac{\partial v}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left\{ 2xy + c(x) \right\} = 2y + c'(x)$ これと、先に求めた $\frac{\partial u}{\partial y} = -2y$ を、コーシー・リーマン方程式 $\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$ に、代入すると、 $-2y = -\left\{ 2y + c'(x) \right\}$ より、 $c'(x) = 0$ よって、 $c(x) = k$ (定数)

以上から、v = 2xy + k と求まる.

よって、正則関数は、
$$f(z) = u + iv = x^2 - y^2 + i(2xy + k)$$

$$= (x + iy)^2 + ik$$

$$= z^2 + k' \text{ (k'は複素定数)}$$

複素ポテンシャル

ラプラス方程式の工学応用の一例

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

- 定常熱伝導
- 静電界
- 非圧縮性流体
- 重力場

(ポテンシャル問題と呼ばれる) (元々は、実数変数の微分方程式で記述されている)

2次元ラプラス方程式は 調和関数 ⇒

2次元ポテンシャル問題を 正則な複素関数を求める問題に 帰着させて解くことができる.

(注意) 本来は3次元空間の問題だが, 複素関数と関係付けて解く場合は, 2次元問題として適用することになる. (一次元方向は一定と考えて, 本来3次元空間の問題を, 2次元問題に帰着させる)

熱伝導方程式への応用例

• 2次元空間の温度をT(x,y)とすると 熱伝導方程式は次のように表される.

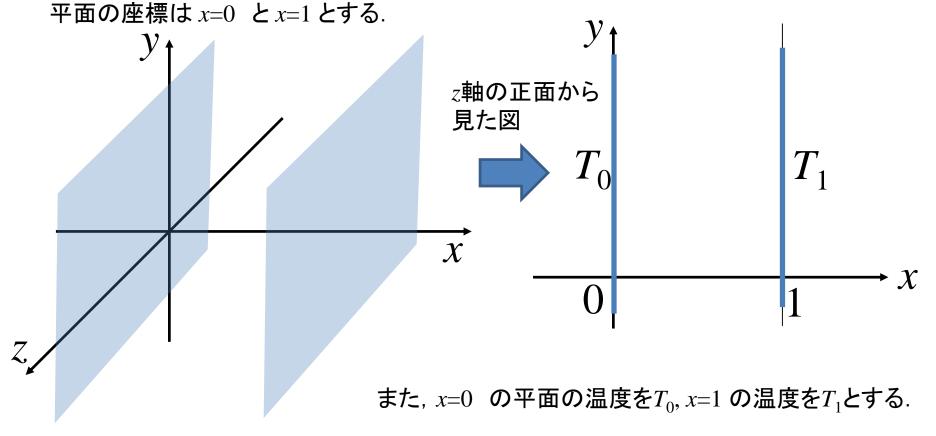
$$\frac{\partial T}{\partial t} = D \left(\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} \right)$$
 (D:拡散定数>0)

定常状態では時間変化=0なので、左辺は0となり 2次元ラプラス方程式となる.

$$\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = 0$$

(例1) 平行平板の場合

温度一定に保たれた無限長の平行平板が2枚対向している状況を仮定する. 温度T は x方向のみに変化し, y,z 方向には一定に保たれているものとする.



この時, 温度Tはx方向のみに変化すると仮定したから $\frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = 0$ 熱伝導方程式は

$$\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 T}{\partial y^2} = 0$$
 なので、結局、 $\frac{\partial^2 T}{\partial x^2} = 0$

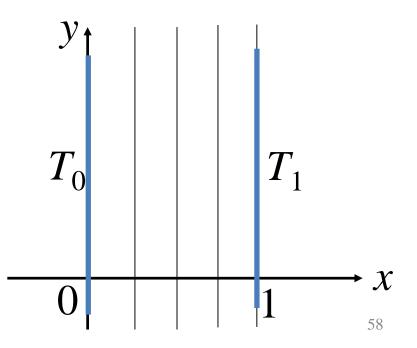
両辺をxで2回積分するとTの関数形は T(x,y)=ax+b とわかる. (a,bは定数) (7.4)

 $x=x_0$ の温度 T_0 , $x=x_1$ の温度 T_1 を境界条件としてa,bを決定すると

$$T(x, y) = \frac{T_1 - T_0}{x_1 - x_0} x + \frac{x_1 T_0 - x_0 T_1}{x_1 - x_0}$$

温度一定の線を等温線といい、図示すると右図、 y軸に平行な等温線(z軸も考えると等温面)が 等間隔に並ぶ

求めた関数Tを、複素関数Fの実部uとみなして、虚部vを共役調和関数として求めてみよう。



式(7.3)を使って、共役調和関数Yを求めると、

$$v = \int \frac{\partial u}{\partial x} dy + c(x)$$

$$\Psi = \int \frac{\partial T}{\partial x} dy + c(x)$$

$$T = ax + b$$

$$x \text{で微分して} a, \text{次にyで積分して} ay$$

$$\partial T = ax + b$$

$$x \text{で微分して} a, \text{次にyで積分して} ay$$

$$\partial T = ax + b$$

$$x \text{で微分し} T = ax + b$$

$$x \text{で微分し} T = ax + b$$

$$y \text{で微分し} T = ax + b$$

$$\sharp t : \frac{\partial T}{\partial y} = 0$$

と, コーシー・リーマン の関係式より

$$\frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y}$$

$$\frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$$

$$\frac{\partial T}{\partial y} = \frac{\partial \Psi}{\partial x} = 0$$

$$\Leftrightarrow c'(x) = 0$$

 \leftrightarrow c(x)は定数

$$\therefore \Psi = ay + c$$

これは等温線と垂直に交わり、熱流線と呼ばれる: 以上より、複素ポテンシャルFは次式

$$F(z) = T + i\Psi$$

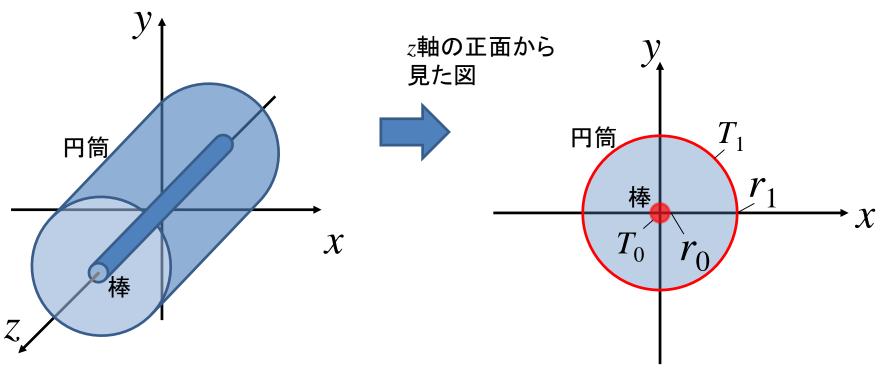
$$= ax + b + i(ay + c) = az + k$$

実部が等温線、虚部が熱流線に対応している.

59

(例2) 同軸円筒の場合

温度一定に保たれた無限長の同軸金属を考える。中心に直径 r_0 の金属線、外側に内径 r_1 の金属円筒がある。それぞれの温度は T_0 , T_1 に保たれている。すなわち、 $r=r_0$ の平面の温度を T_0 , $r=r_1$ の温度を T_1 とする。同軸円筒および金属線の無限長方向にz軸を取るものとする(下図)。



この時, 温度T(x,y)は $r=\sqrt{x^2+y^2}$ 方向のみに依存するので,

極形式のラプラス方程式を使う.
$$r^2 \frac{\partial^2 T}{\partial r^2} + r \frac{\partial T}{\partial r} + \frac{\partial^2 T}{\partial \theta^2} = 0$$

$$\theta$$
方向の変化は無いので、 $\frac{\partial^2 T}{\partial \theta^2} = 0$ とする.ここで、 $\frac{\partial^2 T}{\partial r^2} \equiv T''$, $\frac{\partial T}{\partial r} \equiv T'$ とおくと、ラプラス方程式は

$$\frac{T''}{T'} = -\frac{1}{r}$$
 となるため、合成関数と対数の微分公式を適用すると(積分すると)

$$\log T' = -\log r + c = \log \frac{e^c}{r}$$

定数 e^c をあらためて a とおけば, $T' = \frac{a}{r}$
よって r で積分すれば, $T(r,\theta) = a\log r + b$ $(a,b$ は複素定数)

等温線はθに依存しないので同心円状とわかる. a,bは境界条件から決定する.

式(7.3)の極形式表示を使って、共役調和関数Yを求めると、

$$v = \int r \frac{\partial u}{\partial r} d\theta + c(r)$$
 $v = \int r \frac{\partial u}{\partial r} d\theta + c(r)$ $v = \int r \frac{\partial u}{\partial r} d\theta + c(r) = a\theta + c(r)$ また、 $\frac{\partial T}{\partial \theta} = 0$ と、コーシー・リーマン $\frac{\partial T}{\partial \theta} = -r \frac{\partial \Psi}{\partial r} = 0$ の関係式より $\frac{\partial u}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial \theta} = \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial \theta} = -\frac{\partial v}{\partial r}$ $c(r) = c$ 数= c

$$\therefore \Psi(r,\theta) = a\theta + c = a\theta'$$

 $(\theta'=\theta+c/a$ だが、偏角の定数分の差は回転対称な図形には意味を持たないので、この場合は θ' をあらためて偏角の主値 θ とおき直しても差し支えない)

 θ (偏角)を固定して考えると、 Ψ は任意のr=|z|>0を持つzの集合だから中心から放射状に広がる半直線となり、熱流線を表す. \star

以上より、複素ポテンシャルFは次式

$$F(z) = T + i\Psi$$

$$= a \log r + b + i(a\theta)$$

実部が等温線, 虚部が熱流線に対応している.

複素ポテンシャルの一般形

 $F(z) = \Phi + i\Psi$

(7.7)

熱伝導

等温線 (熱ポテンシャルの 等高線に相当) 熱流線 (熱ポテンシャルの 最大傾斜線に相当)

静電界

等電位線 (電位ポテンシャルの 等高線に相当) 電気力線 (電位ポテンシャルの 最大傾斜線に相当)

流体 重力場 等ポテンシャル線

重力ポテンシャル線

流線

力線

まとめ:本日の確認事項

- 複素関数の微係数を定義に基づいて計算できる
- 複素関数の導関数を求めることができる
- 複素関数の正則性とは何かを説明できる
- コーシー・リーマンの方程式が書ける
- 複素関数の正則性を複数の方法で判定できる
- 導関数の公式を使って微分公式を導くことができる
- ド・ロピタルの公式を使うことができる
- 調和関数の説明ができる
- 共役調和関数を導出することができる
- 調和関数が2次元ポテンシャルを表すことを説明できる
- 複素ポテンシャルの考え方と特徴を説明できる