

デジタル信号処理 (V)

物理情報システム専攻
山口雅浩

E-mail: yamaguchi.m.aa@m.titech.ac.jp

Web: <http://www-oid.ip.titech.ac.jp>

1

- 帯域制限とは何か？
- 元の信号の情報を失わないように標本化するには、どのような間隔で標本化する必要があるか？
- エイリアシングとは何か？
- ナイキスト周波数とは何か？
- 標本化された離散時間信号から、どのようにして元の信号を再現すればよいか。
- 内挿(補間)とは何か？

3

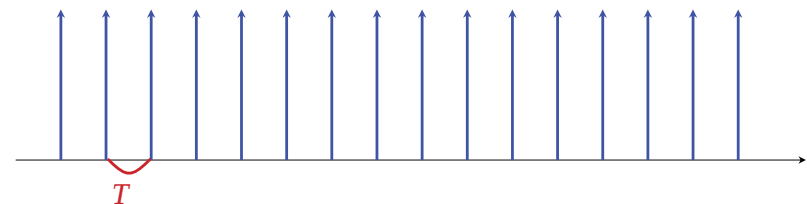
5. 信号の標本化(サンプリング)

p.72

- 5. 1 δ 関数列
- 5. 2 標本化の数学的表現
- 5. 3 標本化された信号のフーリエ変換
- 5. 4 標本化定理
- 5. 5 連続時間信号の再構成
- 5. 6 例
- 5. 7 A/D変換, D/A変換

2

5. 1 δ 関数列(comb関数)



$$\delta_T(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT) = \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(\frac{t}{T} - n\right)$$

$\therefore \delta$ 関数は正の定数 a に対して $\delta\left(\frac{t}{a}\right) = a\delta(t)$ なる性質がある

$$\text{これより } \frac{1}{T} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta\left(\frac{t}{T} - n\right) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t - nT)$$

4

δ関数列のフーリエ変換

$$\begin{aligned}
 \mathbf{F}\left\{\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)\right\} &= \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT) e^{-j\omega t} dt \\
 &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t') e^{-j\omega(t'+nT)} dt' \\
 &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} e^{-j\omega nT} = \frac{2\pi}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta\left(\omega - \frac{2\pi m}{T}\right) = \omega_s \delta_{\omega_s}(\omega)
 \end{aligned}$$

※ 練習問題 ※が正しいことを確認せよ。

デルタ関数列のフーリエ変換はデルタ関数列

間隔 T $\longleftrightarrow$ 間隔 $\omega_s = \frac{2\pi}{T}$

5

5.3 標本化された信号のフーリエ変換

$$X(\omega) = \mathbf{F}\{x(t)\}$$

$$X_s(\omega) = \mathbf{F}\{x_s(t)\}$$

$$\begin{aligned}
 &= \mathbf{F}\{x(t) \delta_T(t)\} \\
 &= \frac{1}{2\pi} \mathbf{F}\{x(t)\} * \mathbf{F}\left\{\sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)\right\} \\
 &= \frac{1}{2\pi} X(\omega) * \left\{\frac{2\pi}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} \delta\left(\omega - \frac{2\pi m}{T}\right)\right\} \\
 &= \frac{1}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} X\left(\omega - \frac{2\pi m}{T}\right) = \frac{1}{T} \sum_{m=-\infty}^{\infty} X(\omega - m\omega_s)
 \end{aligned}$$



7

5.2 標本化の数学的表現

- 連続時間信号 $x(t)$
- 標本化された連続時間信号 $x_s(t)$
- 離散時間信号 $x[n]$

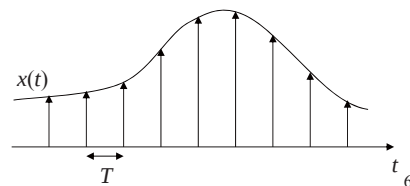
$$x[n] = x(nT)$$

$$x_s(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x[n] \delta(t-nT) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) \delta(t-nT)$$

$$= \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(t) \delta(t-nT)$$

$$= x(t) \sum_{n=-\infty}^{\infty} \delta(t-nT)$$

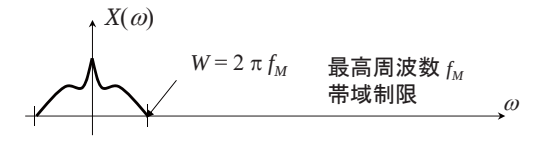
$$= x(t) \delta_T(t)$$



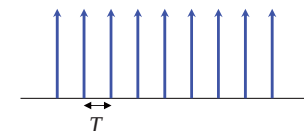
連続時間信号 $x(t)$



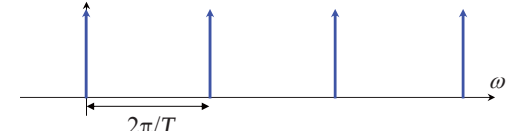
$x(t)$ のフーリエスペクトル



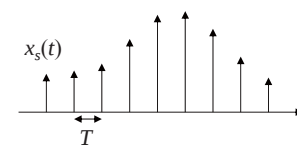
デルタ関数列 $\delta_T(t)$



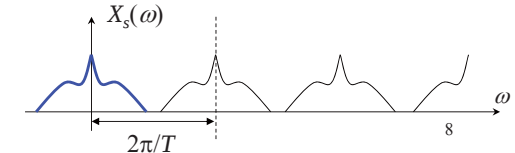
デルタ関数列 $\delta_T(t)$ のフーリエスペクトル



サンプリングされた信号



サンプリングされた信号のフーリエスペクトル



5.4 標本化定理 (その1)

- 連続時間信号 $x(t)$ の最高周波数が f_M であるとき、
 f_M の2倍よりも高い周波数 f_s で標本化すれば、
標本化された離散時間信号 $x_s(t)$ から
元の連続時間信号 $x(t)$ を完全に復元することができる

※ 標本化周波数 $f_s = 1/T$

$f_N = \frac{1}{T} = 2f_M$ をナイキストレート (Nyquist rate) と呼ぶ

時間領域で見ると

$f_0 = 100\text{Hz}$ のとき
 $T_0 = 10\text{ms}$
 $f_N = 2f_0 = 200\text{Hz}$
 $T_N = 5\text{ms}$

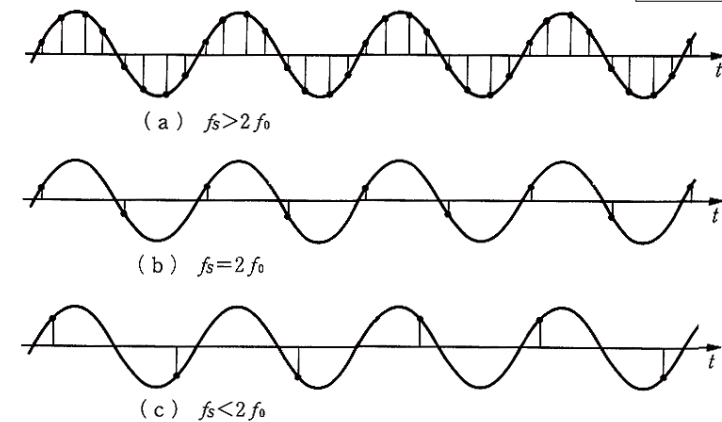


図 7-4 正弦波信号 $A \sin(\omega_0 t + \phi)$ のサンプリング

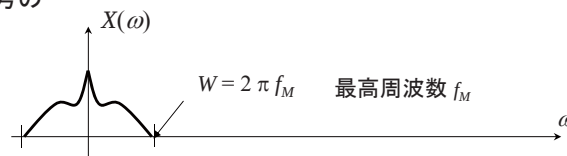
$$\omega_0 = 2\pi f_0$$

浜田望, 「よくわかる信号処理」

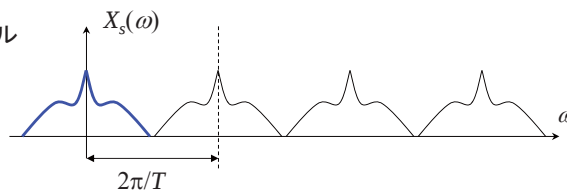
11

フーリエ領域で見ると

帯域制限された信号の
フーリエスペクトル



標本化された信号
のフーリエスペクトル

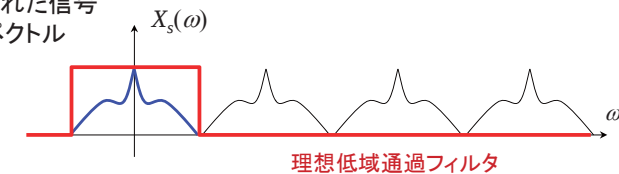


$\frac{2\pi}{T} > 2W$ すなわち $T < \frac{1}{2f_M}$ で標本化すれば、 $X_s(\omega)$ から $X(\omega)$ を
完全に復元することができる。

10

どのようにして復元するか？

サンプリングされた信号
のフーリエスペクトル



理想低域通過フィルタ

取り出された信号のフーリエスペクトル



12

5.5 連続時間信号の再構成 標本化定理(その2)

- 連続時間信号 $x(t)$ を標本化周波数

$$\omega_s = 2\pi f_s = 2\pi / T$$

でサンプリングして得られる標本値 $x(nT)$ から元の連続時間信号 $x(t)$ を完全に再現するには、 $x(t)$ が角周波数 $W = \omega_s / 2$ (ナイキスト周波数) 未満に帯域制限されていればよい。

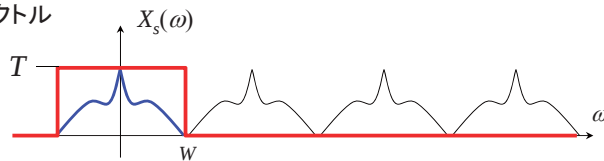
このとき以下の式を用いて $x(t)$ を再現できる

$$x(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) \frac{\sin W(t-nT)}{W(t-nT)}$$

13

標本化された信号に対する フーリエ領域でのフィルタリング

標本化された信号
のフーリエスペクトル



理想低域通過フィルタ = 矩形パルス関数 $T p(\omega/2W)$

$$X_R(\omega) = X_s(\omega) \cdot T p(\omega/2W)$$

取り出された信号の
フーリエスペクトル



$X_R(\omega)$ を逆フーリエ変換すれば

$F\{f_1(t) * f_2(t)\} = F_1(\omega)F_2(\omega)$ より $F^{-1}\{F_1(\omega)F_2(\omega)\} = f_1(t) * f_2(t)$ を使う

$$x_R(t) = F^{-1}\{X_s(\omega) \cdot T p(\frac{\omega}{2W})\} = F^{-1}\{X_s(\omega)\} * F^{-1}\{T p(\frac{\omega}{2W})\}$$

矩形パルス関数の逆フーリエ変換は、

$$\begin{aligned} F^{-1}\{T p(\frac{\omega}{2W})\} &= \frac{T}{2\pi} \int_{-W}^W e^{j\omega t} d\omega = \frac{T}{2\pi} \left[\frac{1}{jt} e^{j\omega t} \right]_{-W}^W \\ &= \frac{T}{j2\pi t} (e^{jWt} - e^{-jWt}) = \frac{1}{Wt} \sin Wt \end{aligned}$$

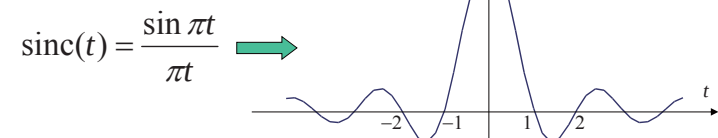
$$\therefore T = \frac{\pi}{W}$$

15

$$\begin{aligned} x_R(t) &= x_s(t) * \frac{1}{Wt} \sin Wt \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} x_s(t') \frac{1}{W(t-t')} \sin W(t-t') dt' \end{aligned}$$

$x_s(t')$ は $t' = nT$ 以外は $f_s(t') = 0$ なので、

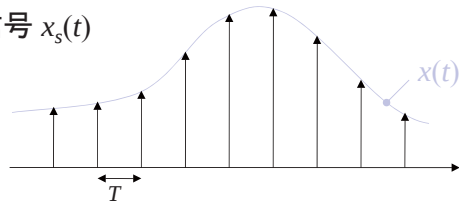
$$x_R(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) \frac{\sin W(t-nT)}{W(t-nT)}$$



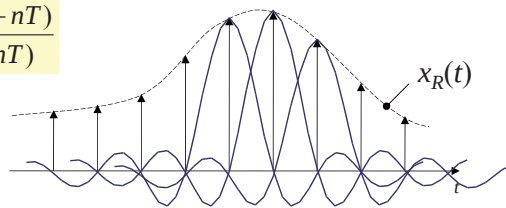
16

時間領域での再構成(フィルタリング)

サンプリングされた信号 $x_s(t)$



$$x_R(t) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nT) \frac{\sin W(t-nT)}{W(t-nT)}$$

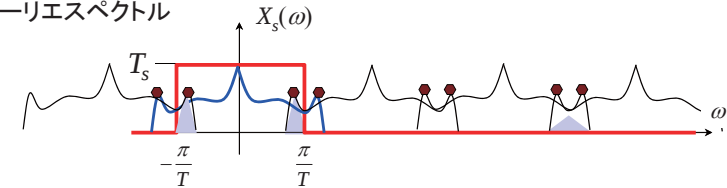


間を埋める = 補間, 内挿 (Interpolation)

17

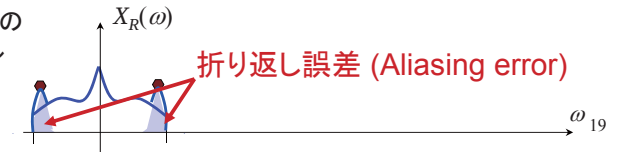
エイリアシングが生じた信号に対する フーリエ領域でのフィルタリング

サンプリングされた信号
のフーリエスペクトル



$$X_R(\omega) = X_s(\omega) \cdot T p\left(\frac{\omega}{2\pi/T}\right)$$

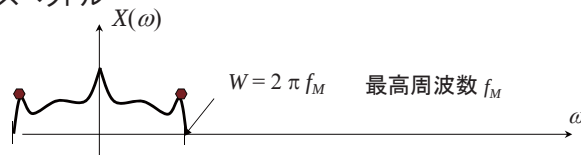
取り出された信号の
フーリエスペクトル



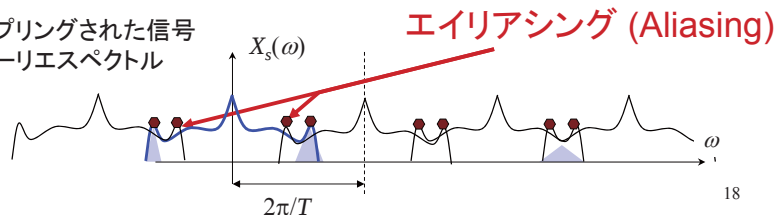
標本化定理を満たさない場合

$$\frac{1}{T} < 2f_M$$

原信号のフーリエスペクトル

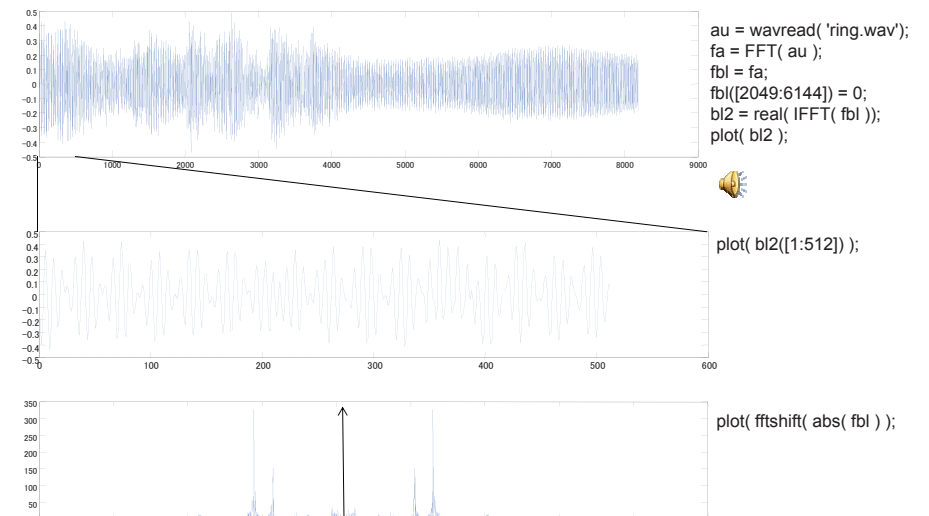


サンプリングされた信号
のフーリエスペクトル



18

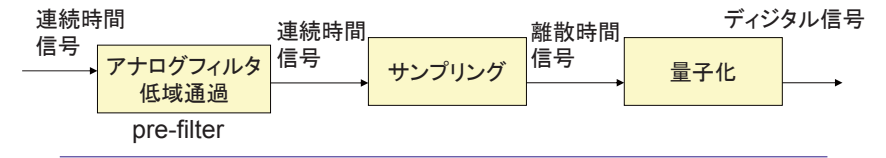
5.6 例



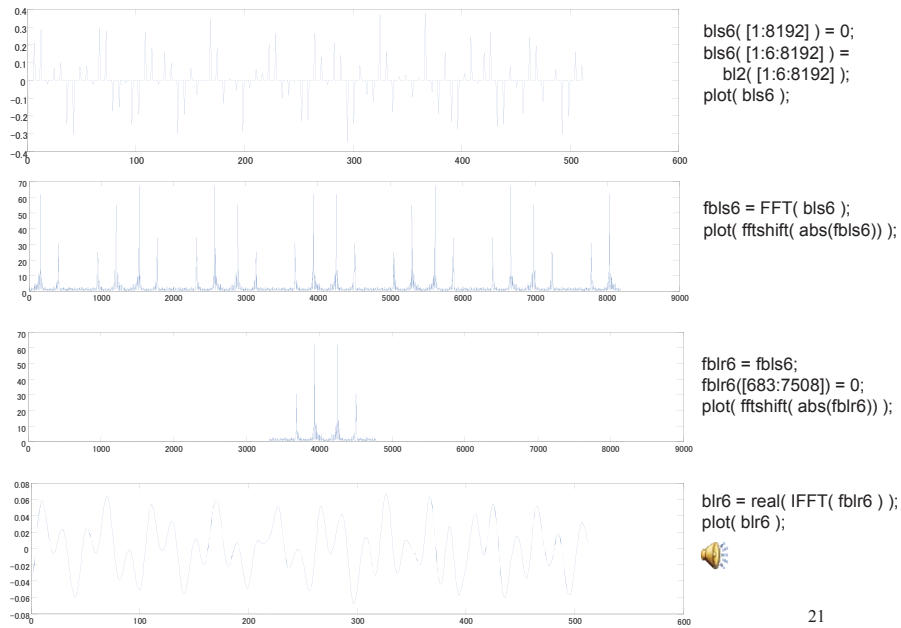
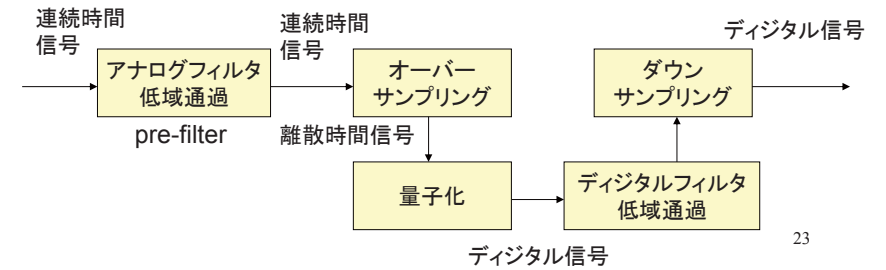
20

5.7 A/D変換, D/A変換

A/D変換

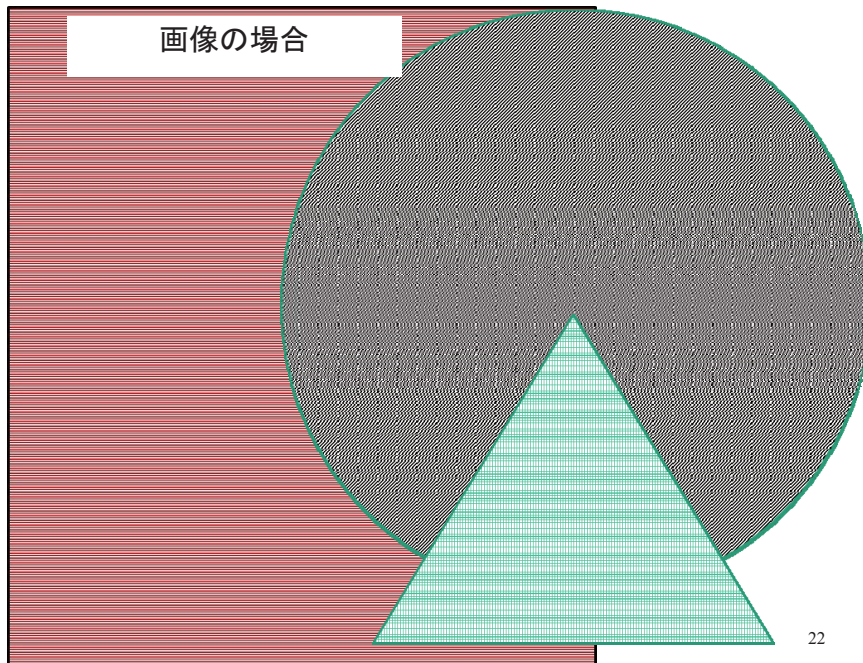


オーバーサンプリングA/D変換システム



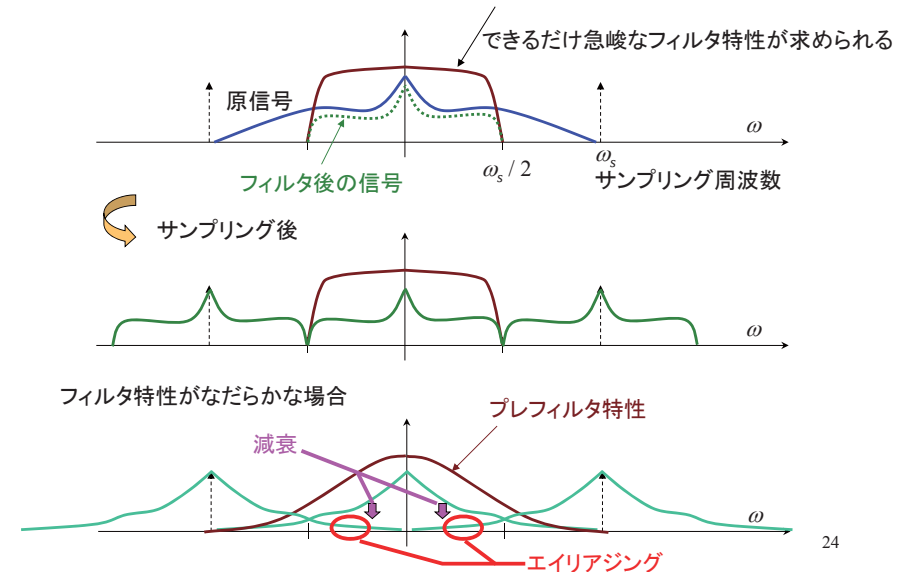
21

画像の場合



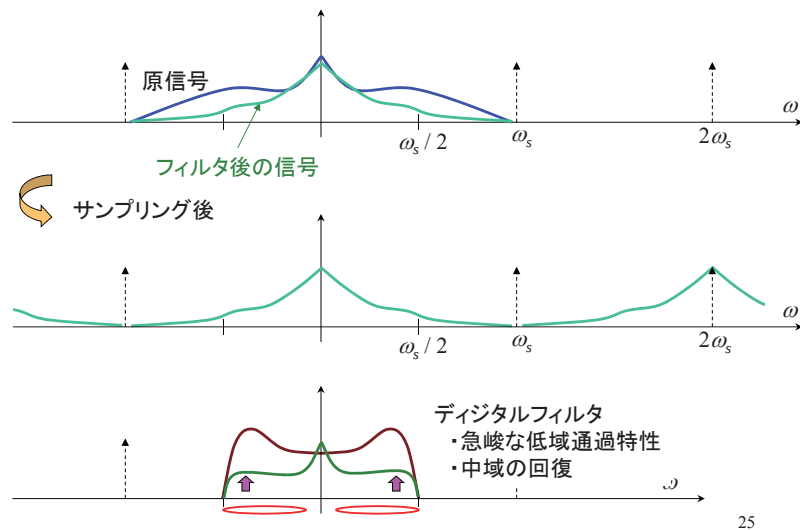
22

プレフィルタに求められる特性



24

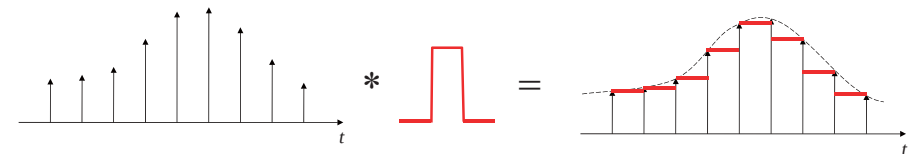
オーバーサンプリング



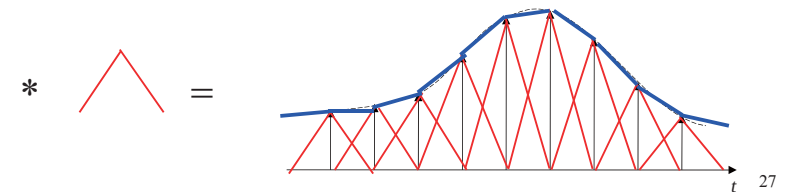
25

補間と畳み込み

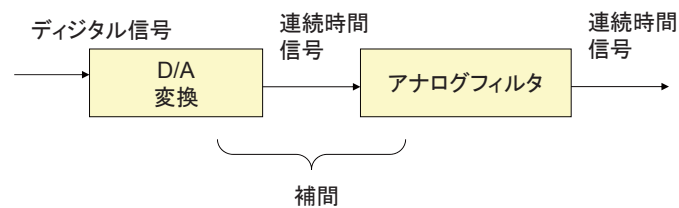
0次ホールド(0次補間) = 矩形パルス関数の畳み込み



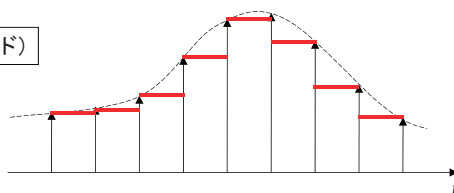
線形補間(一次補間) = Δ 関数の畳み込み



D/A変換



ホールド回路(0次ホールド)



※ 0次ホールドによって補間された連続時間信号のフーリエスペクトルはどのような特性となるか?

26

5. 信号の標本化(サンプリング): まとめ

- ・ 標本化定理を満たせば、元の連続時間信号を完全に再現できる
- ・ 標本化周波数は、連続時間信号の最高周波数の2倍(ナイキストレート)より大きくなければならない
- ・ 標本化された信号から連続時間信号を再現するには、低域通過フィルタを適用
- ・ この場合の低域通過フィルタは内挿フィルタの役割
- ・ 標本化定理を満たさない場合、エイリアシング歪みを生じる

28