

The image features a yellow sticky note with a black border. Inside, there is red text and a drawing of a pencil. The text reads "数理計画法E(第6学期)" and "第12回". Below this, it says "担当: 飯田勝吉 (いいたかつよし)" and provides an email address "iida@gsic.titech.ac.jp". A blue wavy line starts from the bottom left and ends at the bottom right, where a small drawing of a pencil is positioned.

# 分枝限定法(3)再掲



- ナップザック問題(元の問題)  
目的関数 :  $7x_1 + 8x_2 + x_3 + 2x_4 \rightarrow \text{最大化}$   
制約条件 :  $4x_1 + 5x_2 + x_3 + 3x_4 \leq 6$   
 $x_i \in \{0,1\}$  0か1のみを許す
- 連続緩和問題 = 元の問題の0-1条件を緩和  
目的関数 :  $7x_1 + 8x_2 + x_3 + 2x_4 \rightarrow \text{最大化}$   
制約条件 :  $4x_1 + 5x_2 + x_3 + 3x_4 \leq 6$   
 $0 \leq x_i \leq 1 \quad (1 \leq i \leq 4)$   
0~1の任意の実数を許す

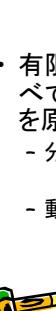
2012/01/17 Katsuyoshi Iida (c) 2

# 連続緩和問題の解法

## ～欲張り法～

# 例挙法

- 有限個の組み合わせ最適問題の解のすべてを例挙し、最適解を求める総当り探索を原則とする方法
  - 分枝限定法
    - ・不必要的枝の探索をやめることで効率を向上
  - 動的計画法 (dynamic programming)
    - ・再帰的に部分問題の解から全体の解に拡張していく方法



動的計画法1

- 最適性の原理
  - ある問題とそれを分解した部分問題を考えると、元の問題の最適解は部分問題の最適解を含む
- 動的計画法
  - 最適性の原理を利用して組み合わせ最適化問題を解く手法
  - 例: ダイクストラ法
    - あるネットワークの最短路木Tにおいて、Tの根から最遠点Pを除いた木T'は、そのネットワークからPを除いた部分ネットワークの最短路木である。
    - 最短路木T'を求めるため、Tの根から最遠点Pを除いたネットワークにおける最短路木T'を求める…

## 動的計画法2

- [問題4.3] [資源配分問題] 余剰資金を3つの投資対象に投資したい。各投資先に投資したときに見込まれる利益は下表のとおりである。資金が5単位あるときの利益を最大化する投資配分法を求めよ。

投資額(単位)	1	2	3	4	5
投資先1	2	4	6	8	10
投資先2	1	2	5	9	11
投資先3	3	4	5	6	7

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

7

## 動的計画法3

- 資源配分問題の定式化

- 投資先の個数 =  $n$

- 余剰資金 =  $Z$

- 投資先  $i$  に  $x_i$  単位投資したときの利益 =  $f_i(x_i)$

目的関数 : \_\_\_\_\_ → 最大化

制約条件 : \_\_\_\_\_

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

8

## 動的計画法4

- 資金配分問題の最適性

- 投資先1～ $n$ に対して  $Z$  単位の資金を投資したときに得られる最大利益を  $F_n(Z)$  と定義

$$F_n(Z) = \max_{0 \leq x_n \leq Z} (f_n(x_n) + F_{n-1}(Z - x_n)) \quad (n > 1 \text{ のとき})$$

$$F_1(Z) = \max_{0 \leq x_1 \leq Z} f_1(x_1) \quad (n = 1 \text{ のとき})$$

- 資金配分問題

- $F_n(Z)$  とそれを実現する  $(x_1, x_2, x_3)$  の組を求める問題
- $F_1, F_2, F_3$  の順に決定していくば最適解を導出可能

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

9

## 動的計画法5

- 実際に問題4.3を動的計画法で解く

• (1)  $0 \leq x_1 \leq 5$  より、 $F_1(0), \dots, F_1(5)$  を求めよ。 $F_1(x_1)$  は単調増加であるから

$$F_1(Z) = \max_{0 \leq x_1 \leq Z} f_1(x_1) = f_1(Z)$$

- よって、 $F_1(0)=0, F_1(1)=2, F_1(2)=4, F_1(3)=6, F_1(4)=8, F_1(5)=10$

• (2)  $F_2(Z) = \max_{0 \leq x_2 \leq Z} (f_2(x_2) + F_1(Z - x_2))$  を利用して  $F_2(0), \dots, F_2(5)$  を求める

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

10

## 動的計画法6

- $F_2(0)=f_2(0)+F_1(0)=0$
- $F_2(1)=\max(f_2(0)+F_1(1), f_2(1)+F_1(0))=\max(0+2, 1+0)=2$
- $F_2(2)=\max(f_2(0)+F_1(2), f_2(1)+F_1(1), f_2(2)+F_1(0))=\max(0+4, 1+2, 2+0)=4$
- $F_2(3)=\max(f_2(0)+F_1(3), f_2(1)+F_1(2), f_2(2)+F_1(1), f_2(3)+F_1(0))=\max(0+6, 1+4, 2+2, 5+0)=6$

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

11

## 動的計画法7

- $F_2(4)=\max(f_2(0)+F_1(4), f_2(1)+F_1(3), f_2(2)+F_1(2), f_2(3)+F_1(1), f_2(4)+F_1(0))=\max(\underline{\hspace{2cm}}, \underline{\hspace{2cm}}, \underline{\hspace{2cm}}, \underline{\hspace{2cm}}, \underline{\hspace{2cm}})=\underline{\hspace{2cm}}$

- $F_2(5)=\max(\underline{\hspace{4cm}})=\max(\underline{\hspace{4cm}})=\underline{\hspace{2cm}}$

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

12

## 動的計画法8

- (3)  $F_3(Z) = \max_{0 \leq x_3 \leq Z} (f_3(x_3) + F_2(Z - x_3))$  を利用して  $F3(0), \dots, F3(5)$ を求める。
- $F3(0) = \underline{\hspace{2cm}}$
- $F3(1) = \underline{\hspace{2cm}}$   
=  $\underline{\hspace{2cm}}$
- $F3(2) = \max(f3(0)+F2(2), f3(1)+F2(1)+f3(2)+F2(0))$   
 $=\max(0+4, \underline{3+2}, 4+0)=5$

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

13

## 動的計画法9

- $F3(3)=\max(f3(0)+F2(3), f3(1)+F2(2), f3(2)+F2(1), f3(3)+F2(0))=\max(0+6, \underline{3+4}, 4+2, 5+0)=7$
- $F3(4)=\max(f3(0)+F2(4), f3(1)+F2(3), f3(2)+F2(2), f3(3)+F2(1), f3(4)+F2(0))=\max(0+9, \underline{3+6}, 4+4, 5+2, 6+0)=9$
- $F3(5)=\max(f3(0)+F2(5), f3(1)+F2(4), f3(2)+F2(3), f3(3)+F2(2), f3(4)+F2(1), f3(5)+F2(0))=\max(0+11, \underline{3+9}, 4+6, 5+4, 6+2, 7+0)=12$

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

14

## 動的計画法10

- (4)  $F3$ の最大値は $F3(5)=12$ で、このとき  $x_3=1, F2(4)=9, F2(4)=9$ となるのは、  
 $x_2=\underline{\hspace{2cm}}, \underline{\hspace{2cm}}$ のとき。 $F1(0)=0$ となるのは、 $x_1=0$ のとき
- したがって  $(x_1, x_2, x_3)=(0, 4, 1)$ が最適解
- 最大利益=12

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

15

## 動的計画法11

### 動的計画法

- 分枝限定法のように不必要的枝の探索をしなくなるわけではない
- 大きな問題の全探索を再帰的に行う方法
- 空間計算量が大きくなる代わりに、時間計算量を短縮する方法(問題によっては大幅に短縮)
- 最適化組み合わせ問題の多くに適用可能なため、研究上、利用することが多い

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

16

## 近似解法(1)

- 組み合わせ最適化問題
  - 厳密な最適解を求めるためには非現実的な時間が必要なものが多い
  - 時間計算量による分類
    - ・クラスP: 多項式時間で答えが求まる問題の集合
    - ・クラスNP: 答えを求めるには指数時間がかかるが、事前にその答えがあたえられているとき、その答えを検証するのは多項式時間でできる問題の集合
    - ・クラスNP困難: クラスNPに含まれるもんだけよりも難しいか、同等に難しい問題からなる集合(例: 巡回セールスマン問題)

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

17

## 近似解法(2)

- NP困難問題に大きなパラメータを入力すると、最適解を得るのに非現実的な時間がかかる
- そのような問題は、ヒューリスティック解法(発見的解法)により、近似最適解を得ることができる。
- たとえば、欲張り法によりナップザック問題、巡回セールスマン問題の近似解の探索が可能。

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

18

## メタヒューリスティックス(1)

- Meta heuristics

- 特定の計算問題によらず、どの問題に対しても適用可能な汎用的な近似解法の枠組み
- 数値結果が必要で現実的に最適解を得られない問題で多く利用される

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

19

## メタヒューリスティックス(2)

- 局所探索法 (local search)

- まず、初期解を与え、(欲張り法、ランダム等)
- 現在の解の近くにある\_\_\_\_\_の目的関数を計算し、現在の解よりも目的関数を向上する解があれば、それを現在の解とし、反復する。
- 終了条件(前回の解との差が閾値以下になるなど)を満たせば終了



Katsuyoshi Iida (c)

20

## メタヒューリスティックス(3)

- 局所探索法

- 近傍の定義のしかた、複数ある近傍の中で次の解をどのように選ぶか、などによって計算量や近似最適解のよしあしが変わる
- つまり、欠点は\_\_\_\_\_
- 欠点を補うため
  - 初期解を変化させて何度も局所探索法を繰り返す
  - あるいは、多少の改悪を認めて近似をよくしていく方法



Katsuyoshi Iida (c)

21

## メタヒューリスティックス(4)

- 焼きなまし法 (Simulated annealing法)

- 探索の各繰り返しにおいて、現在の解の近傍からランダムに解を探索
- 改良になるならば即、その解を現在の解とし、
- 改悪になる場合は、改悪の度合いに応じて確率的にそれを次の最適解にするかどうかを決める
- 繰り返しの回数を金属の焼きなましの温度と考え、初期段階では改悪の度合いの確率を高くし、徐々に確率を下げていく



Katsuyoshi Iida (c)

22

## メタヒューリスティックス(5)

- タブー探索法 (tabu search)

- 局所探索法において、局所最適解に落ち込んでしまうことを避けるために、近傍解の中で現在の解より改良となる解が見つからない場合、最も改悪の量が少ない解を現在の解とする
- しかし、これによっていくつかの解が繰り返し現れ、エンドレスになる可能性がある
- そこで、すでに近似最適解として選ばれた解のリストを保存し、いまだ選んでいない解の中でもっともよい解へ移動する



Katsuyoshi Iida (c)

23

## メタヒューリスティックス(6)

- タブー探索法

- すでに選ばれていてもう選ぶことのできない解のリスト=\_\_\_\_\_
- このリストは無制限に大きくなるので、LRUなどのアルゴリズムで古いものを新しいものと置き換えていく



Katsuyoshi Iida (c)

24

## メタヒューリスティックス(7)

- ・ほかの方法
- ・遺伝的アルゴリズム(*Genetic Algorithm*)
- ・メタヒューリスティックスの特徴
  - 問題によって、よりよいアルゴリズムやそのパラメータが変わる
  - 理論的取り扱いが難しく、計算実験を繰り返し、経験的にチューニングする、職人の世界

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

25

## 組み合わせ最適問題のまとめ1

- ・欲張り法
  - もっとも単純(naive)な方法
  - 最短木問題などで有効
  - しかし多くの問題で最適解の探索が不能
  - そのような問題の場合、近似解探索として利用可能
- ・分枝限定法
  - 列挙法のひとつで、すべてを探索するのではなく、不必要的枝を刈りながら効率的に探索する方法
  - ナップザック問題などで有効

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

26

## 組み合わせ最適問題のまとめ2

- ・動的計画法
  - 列挙法のひとつで、最適性の原理を利用し、再帰的に小さな部分問題の最適解を全体の最適解に拡大する方法
  - 多くの最適化問題に適用可能
- ・ヒューリスティックス
  - 発見的方法により、近似解を得る方法
- ・メタヒューリスティックス
  - ヒューリスティックスアルゴリズムの中で、汎用的にさまざまな問題に適用可能な方法

2012/01/17

Katsuyoshi Iida (c)

27