



Tokyo Tech

離散構造とアルゴリズム (3-1) 探索アルゴリズム

高橋篤司

東京工業大学 工学院 情報通信系

グラフ探索

- Depth-First Search (DFS)
- Breadth-First Search (BFS)

...

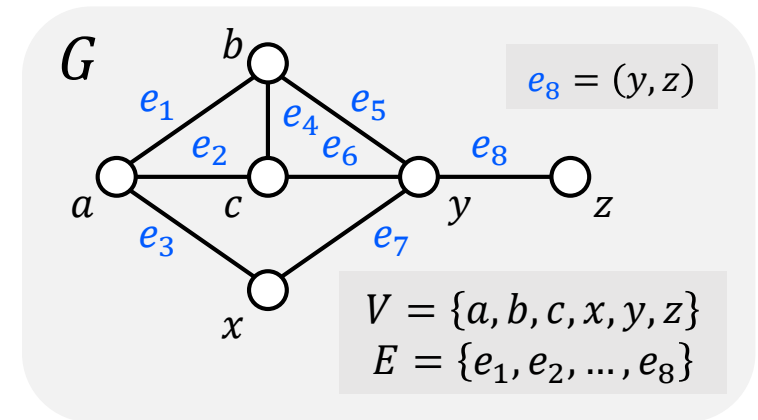
- Vertex Search

- Node Search
- Virus Search

- Edge Search

- Mixed Search

...



[DS] データ探索 (確認)

■ 逐次探索

- ✓ 一つずつ順番に調べる

■ 2分探索

- ✓ 探索の範囲を狭めていく

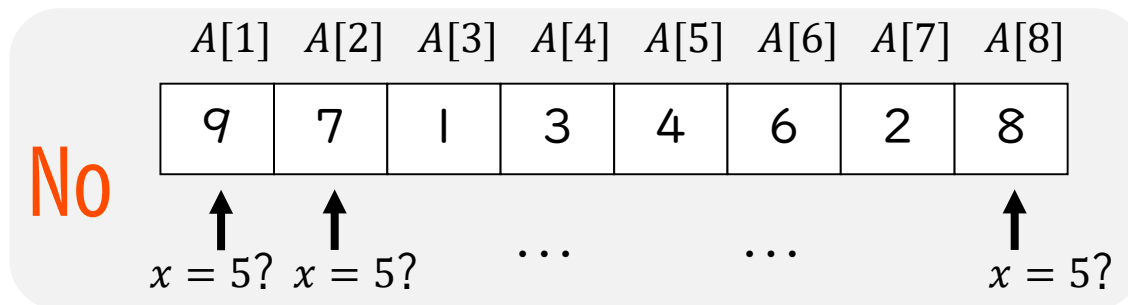
■ 電話帳

- 名前 → 番号 : 簡単 2分探索
- 番号 → 名前 : 手間がかかる 逐次探索

[DS-a] 配列探索 (確認)

■ ARRAY SEARCHING (判定)

- 入力 : 配列 $A[1:n]$ (整数型, 大きさ n), 整数 x
- 質問 : x は配列 $A[1:n]$ に含まれるか



配列探索 - 逐次探索 (確認)

■ ARRAY SEARCHING (判定)

- 入力 : 配列 $A[1:n]$ (整数型, 大きさ n), 整数 x
- 質問 : x は配列 $A[1:n]$ に含まれるか

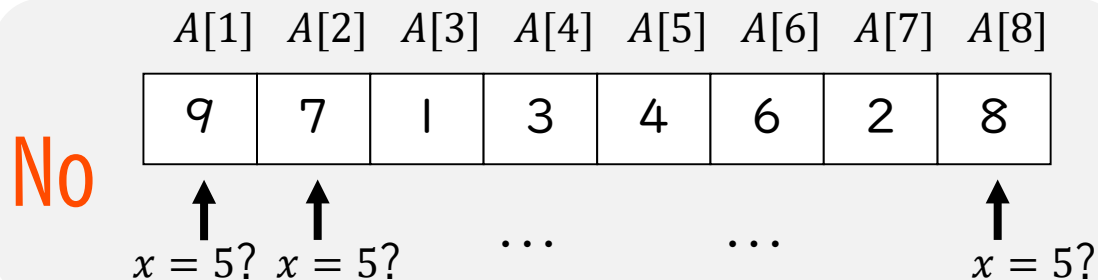
■ Algorithm 3.a (逐次探索: Sequential Search)

Step 0: Set $i = 1$

Step 1: If $A[i] = x$ then output YES, and halt

Step 2: If $i = n$ then output NO, and halt

Step 3: Set $i = i + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 逐次探索 (確認)

■ **定理**: 逐次探索はARRAY SEARCHING を $O(n)$ で解く

□ **証明**:

- 正当性 : trivial

- 時間計算量 : ステップごとに解析 : $O(n)$ Optimal!!

■ **Algorithm 3.a** (逐次探索: Sequential Search)

Step 0: Set $i = 1$

Step 1: If $A[i] = x$ then output YES, and halt

Step 2: If $i = n$ then output NO, and halt

Step 3: Set $i = i + 1$, and return to Step 1

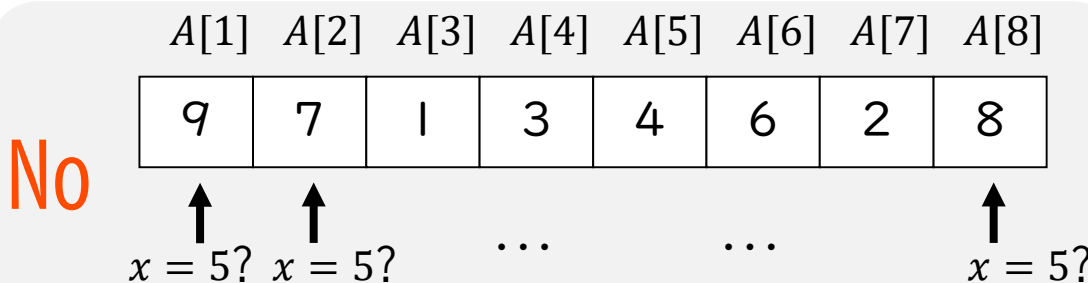
$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

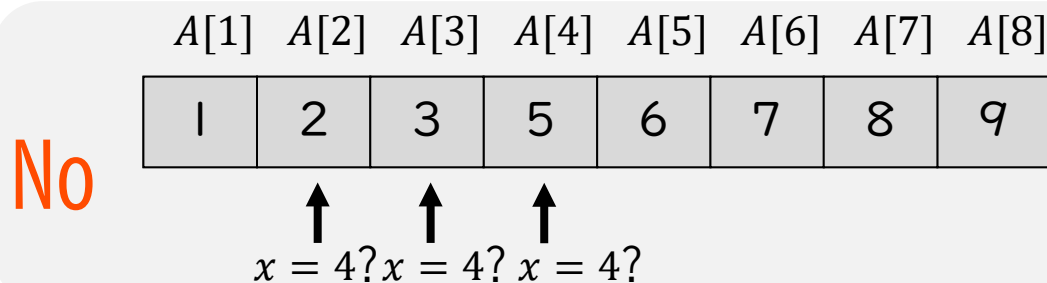
最大 n 回繰返し



[DS-b] 配列探索 (確認)

■ ORDERED ARRAY SEARCHING (判定)

- 入力 : 整列した配列 $A[1:n]$ (整数型, 大きさ n), 整数 x
 - $A[i] < A[j]$ if $i < j$
- 質問 : x は配列 $A[1:n]$ に含まれるか



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ ORDERED ARRAY SEARCHING (判定)

- 入力 : 整列した配列 $A[1:n]$ (整数型, 大きさ n), 整数 x
- 質問 : x は配列 $A[1:n]$ に含まれるか

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

Step 0: Set $i = 1$, $j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \left\lfloor \frac{i+j}{2} \right\rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1

$A[1]$	$A[2]$	$A[3]$	$A[4]$	$A[5]$	$A[6]$	$A[7]$	$A[8]$	$A[9]$	$A[10]$	$A[11]$	$A[12]$	$A[13]$	$A[14]$
2	3	5	7	11	13	17	19	23	29	31	37	41	43

Is 27?






配列探索 - 2分探索 (確認)

- **定理**: 2分探索は
ORDERED ARRAY SEARCHINGを $O(\log n)$ で解く

- **Algorithm 3.b** (2分探索: Binary Search)

Step 0: Set $i = 1$, $j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \left\lfloor \frac{i+j}{2} \right\rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1

A[1]	A[2]	A[3]	A[4]	A[5]	A[6]	A[7]	A[8]	A[9]	A[10]	A[11]	A[12]	A[13]	A[14]
2	3	5	7	11	13	17	19	23	29	31	37	41	43

Is 27?

配列探索 - 2分探索 (確認)

- **定理**： 2分探索は
ORDERED ARRAY SEARCHINGを $O(\log n)$ で解く

□ 証明:

- 正当性 : trivial
- 時間計算量 : 動作を解析

■ **Algorithm 3.b** (2分探索: Binary Search)

Step 0: Set $i = 1$, $j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \left\lfloor \frac{i+j}{2} \right\rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1

A[1]	A[2]	A[3]	A[4]	A[5]	A[6]	A[7]	A[8]	A[9]	A[10]	A[11]	A[12]	A[13]	A[14]
2	3	5	7	11	13	17	19	23	29	31	37	41	43

Is 27?

配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 2分決定木 T

- 高さ $h(T)$ = 比較回数

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

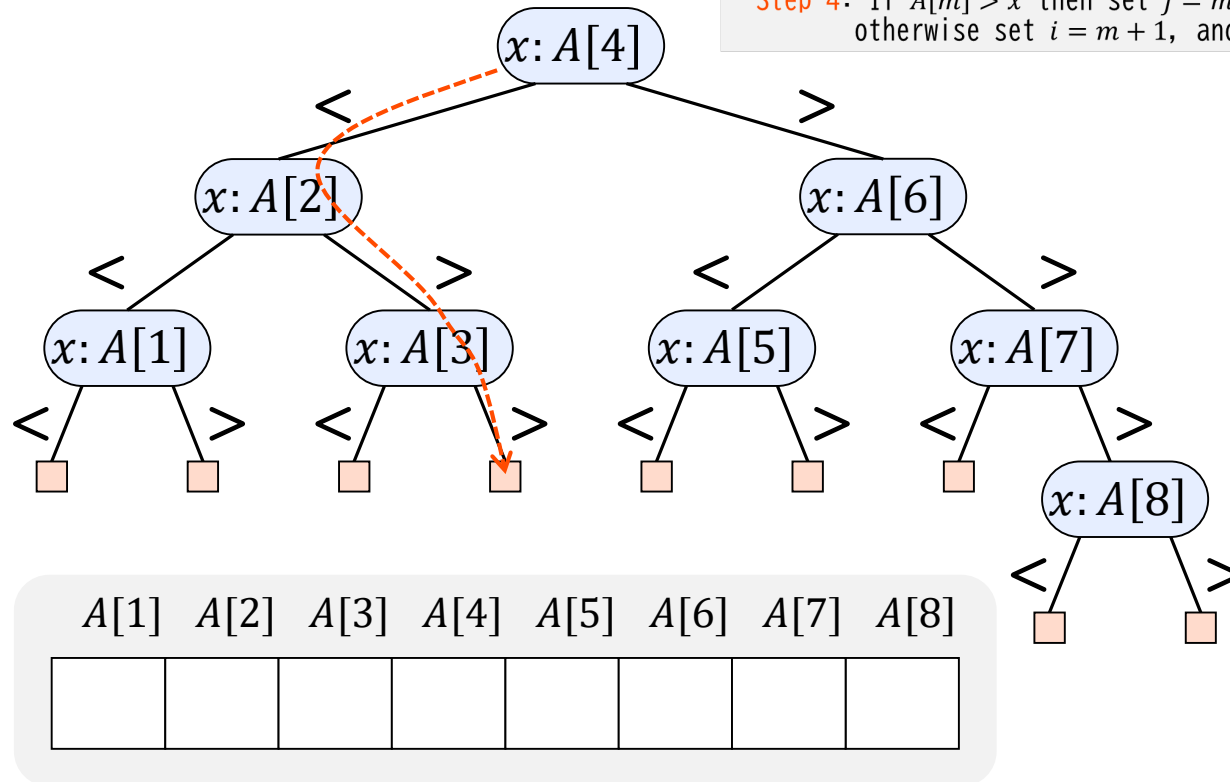
Step 0: Set $i = 1$, $j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 補題a: 2分探索の2分決定木は正則(regular)

すべての内点の子は2

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

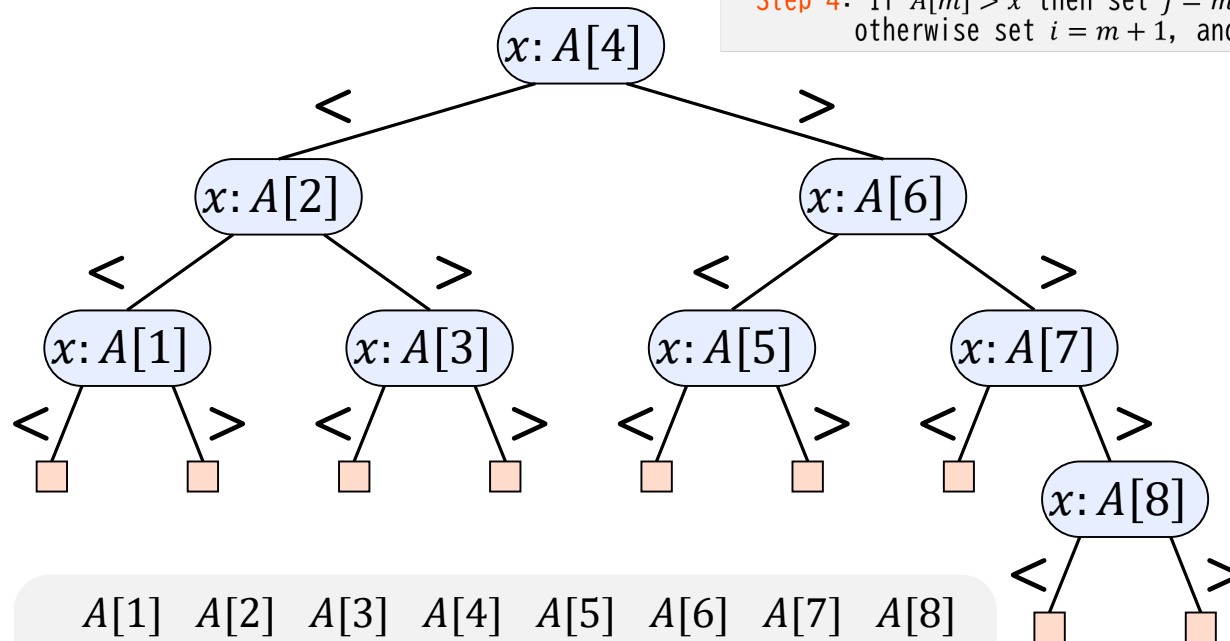
Step 0: Set $i = 1$, $j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 補題b: 2分探索の2分決定木は均衡(balanced)

根から葉までの距離が $h(T)$ or $h(T) - 1$

T の高さ: $h(T)$

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

Step 0: Set $i = 1$, $j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

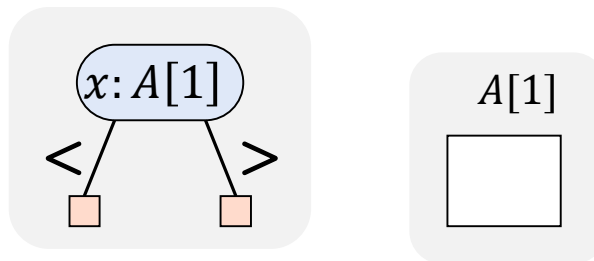
Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1

□ 証明:

- 2分決定木 T の高さ $h(T)$ に関する数学的帰納法

- 初期段階 : $h(T) = 1$

■ 均衡



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 補題b: 2分探索の2分決定木は均衡(balanced)

根から葉までの距離が $h(T)$ or $h(T) - 1$

T の高さ: $h(T)$

□ 証明: (cont.)

- 帰納段階

■ 帰納段階の仮定

- 高さ k 未満の2分決定木は均衡

■ T : 高さ $h(T) = k$ の2分決定木 (根: r)

- T_1, T_2 : 2分決定木

- $h(T_1), h(T_2) < k$

$\Rightarrow T_1, T_2$: 均衡

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

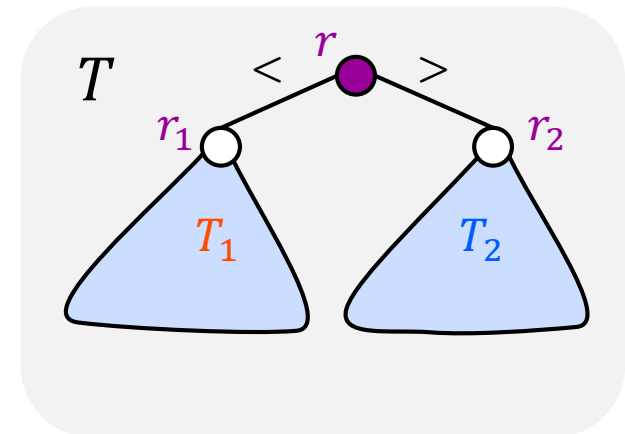
Step 0: Set $i = 1, j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 補題b: 2分探索の2分決定木は均衡(balanced)

T の内点数: $\mu(T)$

T の高さ: $h(T)$

根から葉までの距離が $h(T)$ or $h(T) - 1$

□ 証明: (cont.)

■ 2分探索の m の定義より

$$- \mu(T_1) \leq \mu(T_2) \leq \mu(T_1) + 1$$

■ 正則均衡2分木 T : $h(T) = \lfloor \log_2 \mu(T) \rfloor + 1$ (定理@[1-2])

$$- h(T_1) \leq h(T_2) \leq h(T_1) + 1$$

■ Case 1: $h(T_1) = h(T_2)$

$\Rightarrow T$ は均衡

■ Case 2: $h(T_1) = h(T_2) - 1$

$$\Rightarrow \mu(T_1) = \mu(T_2) - 1$$

- T_1 : 完全2分木 $\Rightarrow T$ は均衡

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

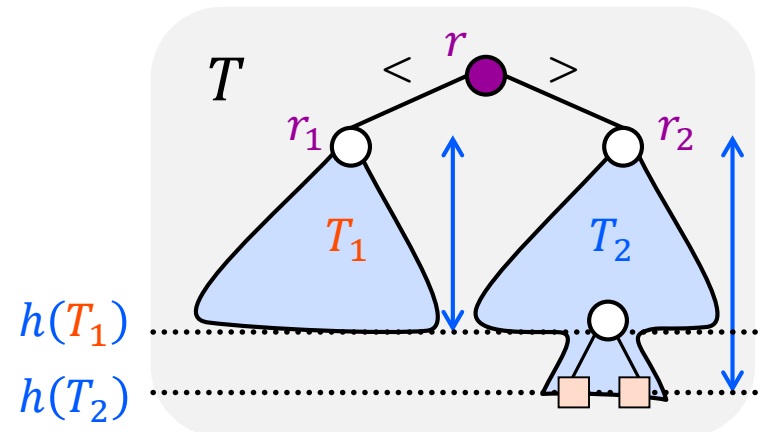
Step 0: Set $i = 1, j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 補題c: 2分探索の2分決定木の高さは $\lfloor \log_2 n \rfloor + 1$

T の内点数: $\mu(T)$

T の高さ: $h(T)$

□ 証明:

- T : 2分決定木
- T : 正則均衡2分木
- $\mu(T) = n \Rightarrow h(T) = \lfloor \log_2 n \rfloor + 1$ (定理@[1-2])

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

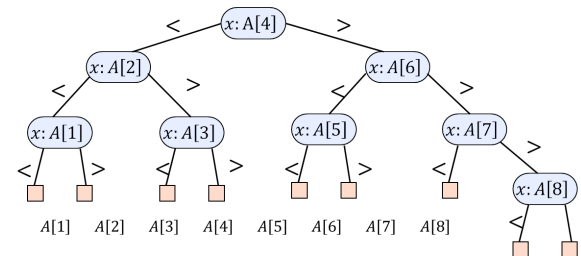
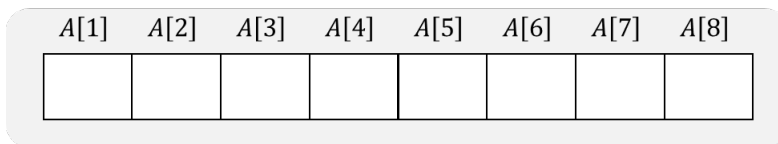
Step 0: Set $i = 1, j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 系: 2分探索の時間計算量は $O(\log n)$

■ 質問

- もっとよくできるか?
- No!

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

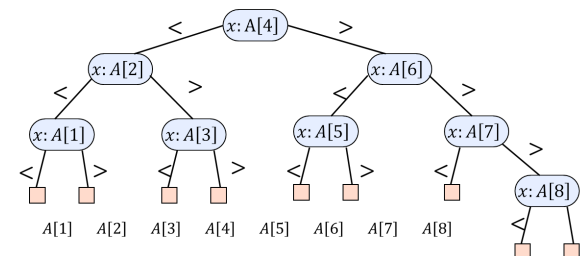
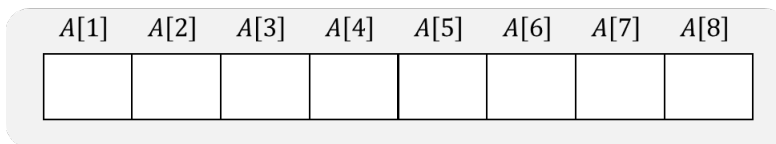
Step 0: Set $i = 1, j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \left\lfloor \frac{i+j}{2} \right\rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 定理: ORDERED ARRAY SEARCHINGの

時間計算量は少なくとも $\Omega(\log n)$

■ 2分探索

- ORDERED ARRAY SEARCHINGの最適アルゴリズム

■ 2数の比較を用いる場合

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

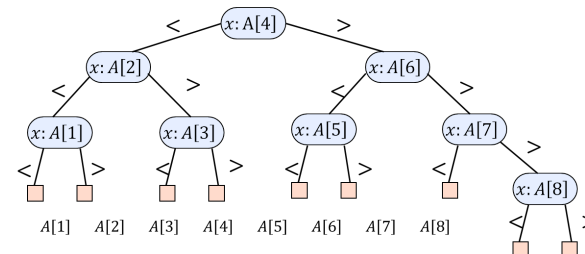
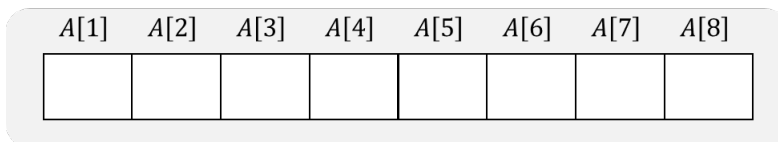
Step 0: Set $i = 1$, $j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \lfloor \frac{i+j}{2} \rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1



配列探索 - 2分探索 (確認)

■ 定理: ORDERED ARRAY SEARCHINGの

時間計算量は少なくとも $\Omega(\log n)$

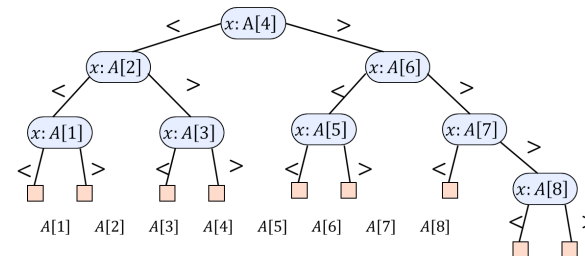
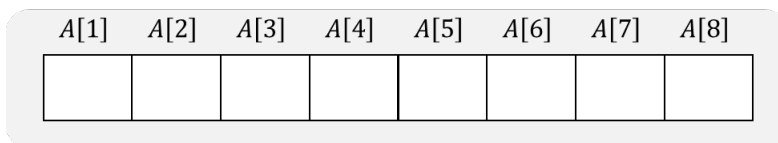
□ 証明:

- ALG : 任意のアルゴリズム
- T : ALG の2分決定木

T の内点数: $\mu(T)$

T の高さ: $h(T)$

- $h(T)$: 比較回数
- T は任意の i ($1 \leq i \leq n$) に対し内点 $x: A[i]$ を持つ
- $\mu(T) \geq n$
- $h(T) \geq \log_2(\mu(T) + 1) \geq \log_2(n + 1) \geq \Omega(\log n)$
定理@[1-2]



逐次探索 vs. 2分探索 (確認)

探索	逐次	2分
準備	$O(n)$	$O(n \log_2 n)$
実行	$O(n)$	$O(\log_2 n)$
1回	$O(n) + O(n)$ $= O(n)$	$O(n \log_2 n) + O(\log_2 n)$ $= O(n \log_2 n)$
n回	$O(n) + n \times O(n)$ $= O(n^2)$	$O(n \log_2 n) + n \times O(\log_2 n)$ $= O(n \log_2 n)$

■ Algorithm 3.a (逐次探索: Sequential Search)

Step 0: Set $i = 1$

Step 1: If $A[i] = x$ then output YES, and halt

Step 2: If $i = n$ then output NO, and halt

Step 3: Set $i = i + 1$, and return to Step 1

■ Algorithm 3.b (2分探索: Binary Search)

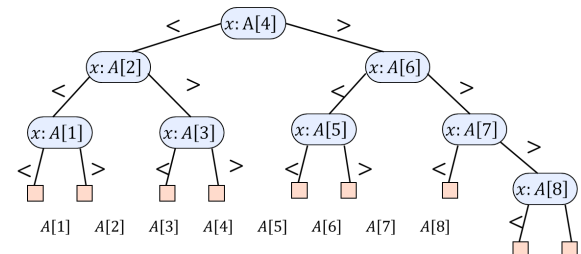
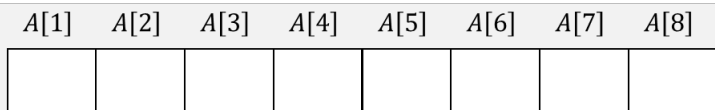
Step 0: Set $i = 1, j = n$

Step 1: If $i > j$ then output NO, and halt

Step 2: Set $m = \left\lfloor \frac{i+j}{2} \right\rfloor$

Step 3: If $A[m] = x$ then output YES, and halt

Step 4: If $A[m] > x$ then set $j = m - 1$
otherwise set $i = m + 1$, and return to Step 1

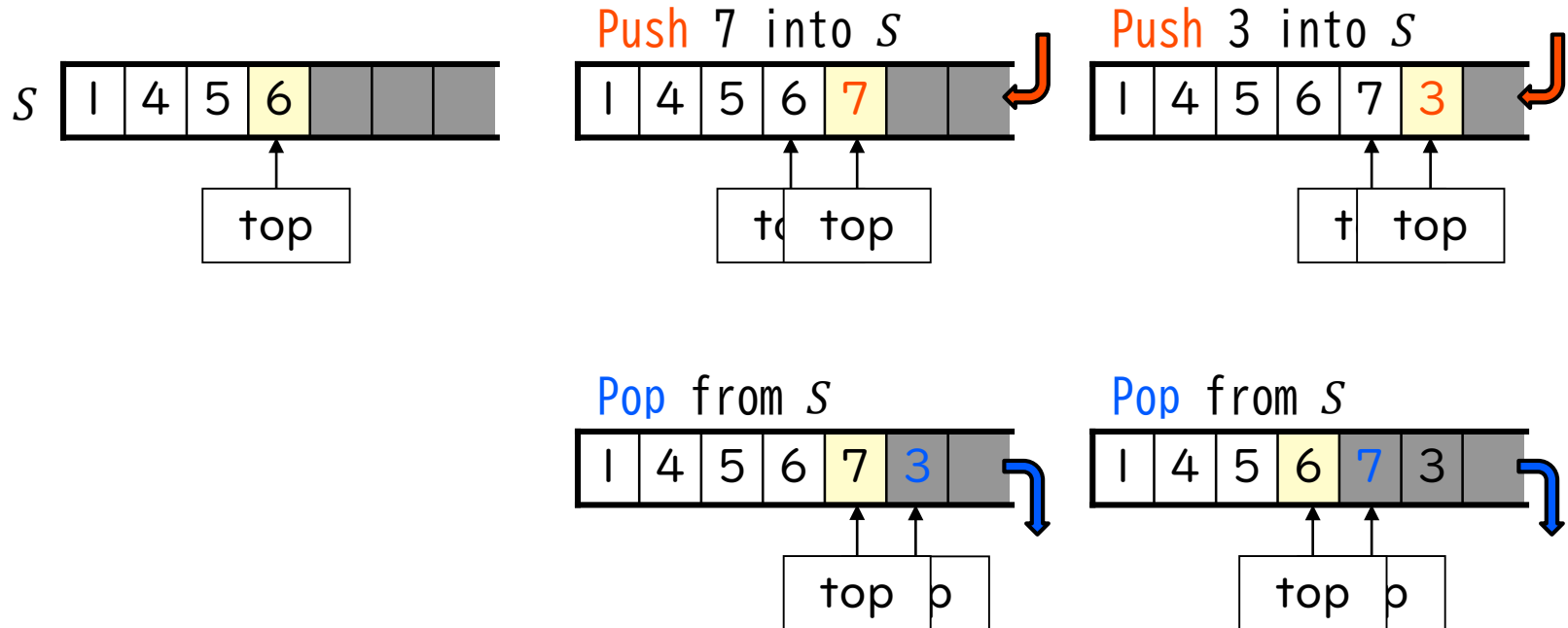


[DS-s] データ構造 (確認)

■ スタック (Stack)

- LIFO (Last In First Out)

■ **Push** and **pop** operations take $O(1)$ time each

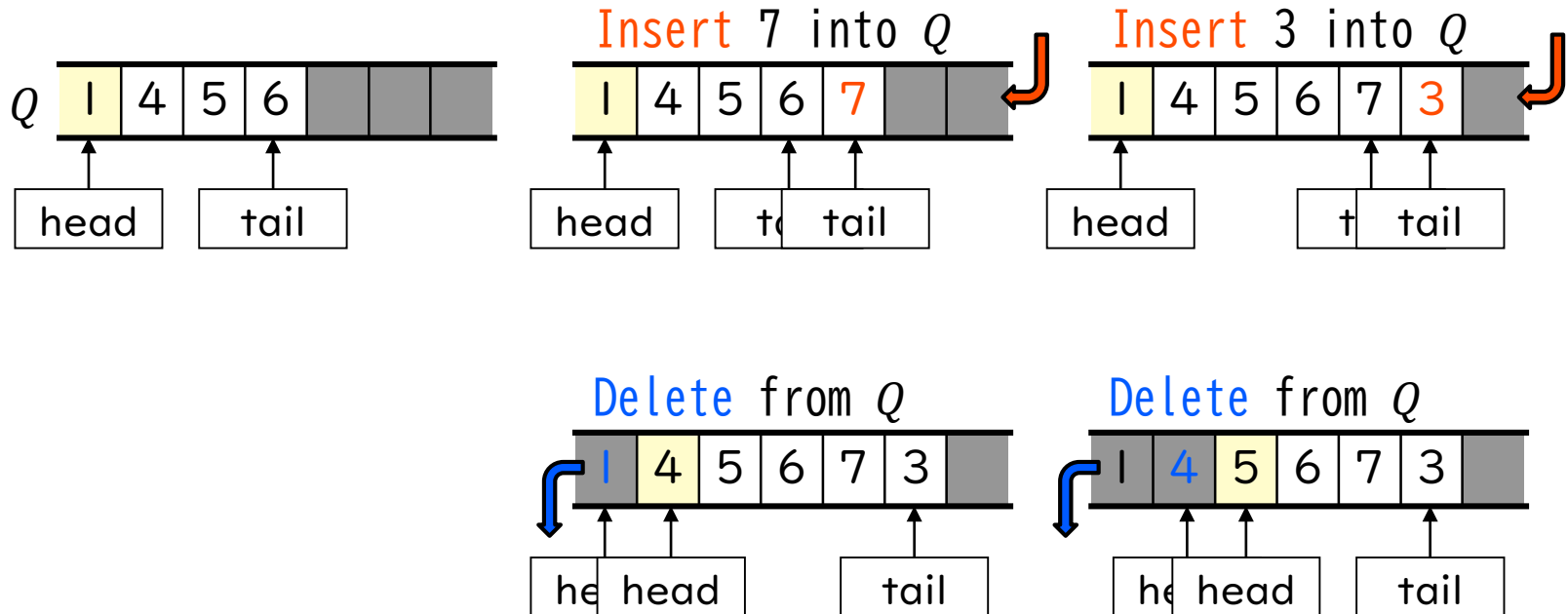


[DS-q] データ構造 (確認)

■ 待ち行列 (Queue)

- FIFO (First In First Out)

■ **Insert** and **delete** operations take $O(1)$ time each



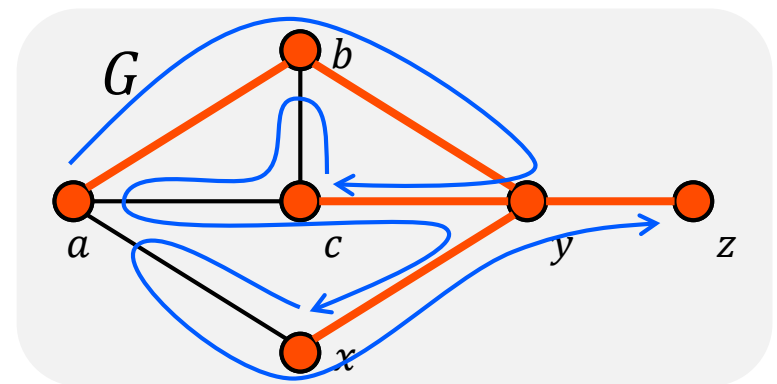
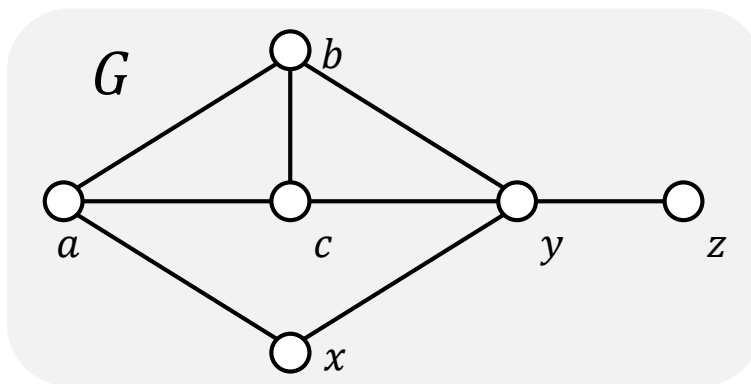
3-1 (1) 深さ優先探索アルゴリズム

■ グラフの探索

- 点辺をグラフ構造に基づき探索
- 様々な情報処理を探索中に行なうことができる

■ Depth-First-Search (DFS)

- 縦型探索
- とにかく前に進む, 突き当たったら戻って別の方向へ



深さ優先探索 (depth-first search)

■ Algorithm 3.1 (DFS)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

Step 0: Set $f(v) := 0, p(v) := v, \forall v \in V$
and set $X := \emptyset, Y := E$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $f(s) := 1$

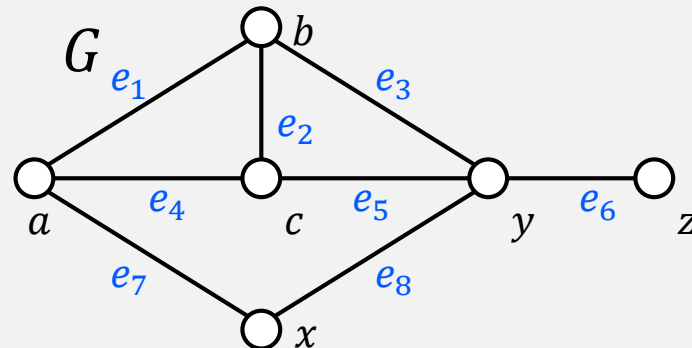
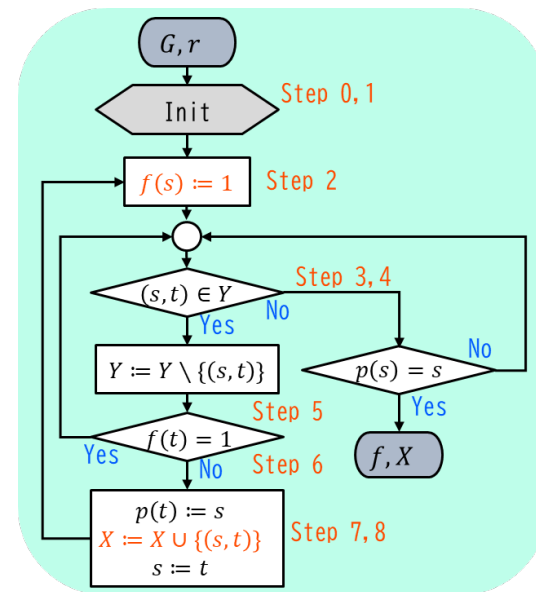
Step 3, 4: If no incident edge of s in Y then
if $p(s) = s$ then output f and X , and halt
else set $s := p(s)$ and return to Step 3

Step 5: Pick an arbitrary edge (s, t) in Y
and set $Y := Y \setminus \{(s, t)\}$

Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 3

Step 7: Set $p(t) := s, X := X \cup \{(s, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2



深さ優先探索 (depth-first search)

■ Algorithm 3.1 (DFS)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

⇒ Step 0: Set $f(v) := 0, p(v) := v, \forall v \in V$
and set $X := \emptyset, Y := E$

⇒ Step 1: Set $s := r$

⇒ Step 2: Set $f(s) := 1$

Step 3,4: If no incident edge of s in Y then
if $p(s) = s$ then output f and X , and halt
else set $s := p(s)$ and return to Step 3

Step 5: Pick an arbitrary edge (s, t) in Y
and set $Y := Y \setminus \{(s, t)\}$

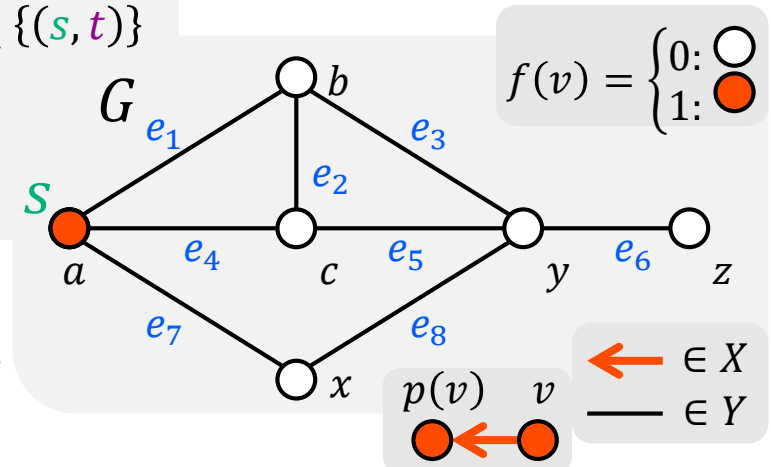
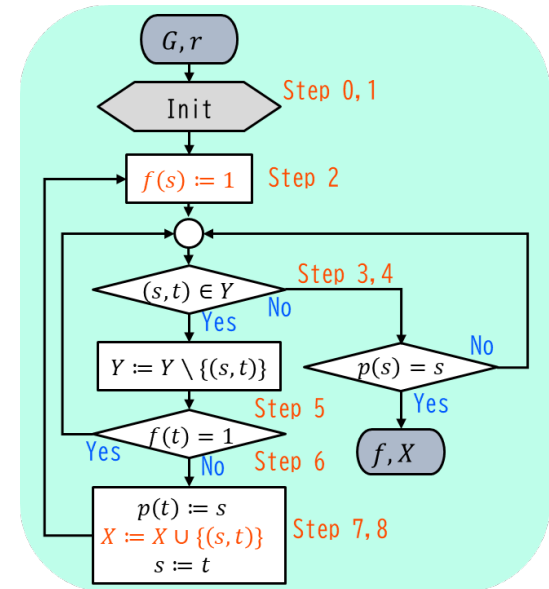
Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 3

Step 7: Set $p(t) := s, X := X \cup \{(s, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2

$$X = \{ \quad \quad \quad \}$$

$$Y = \{ e_1, e_2, e_3, e_4, e_5, e_6, e_7, e_8 \}$$



深さ優先探索 (depth-first search)

■ Algorithm 3.1 (DFS)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

Step 0: Set $f(v) := 0, p(v) := v, \forall v \in V$
and set $X := \emptyset, Y := E$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $f(s) := 1$

⇒ Step 3,4: If no incident edge of s in Y then
if $p(s) = s$ then output f and X , and halt
else set $s := p(s)$ and return to Step 3

Step 5: Pick an arbitrary edge (s, t) in Y
and set $Y := Y \setminus \{(s, t)\}$

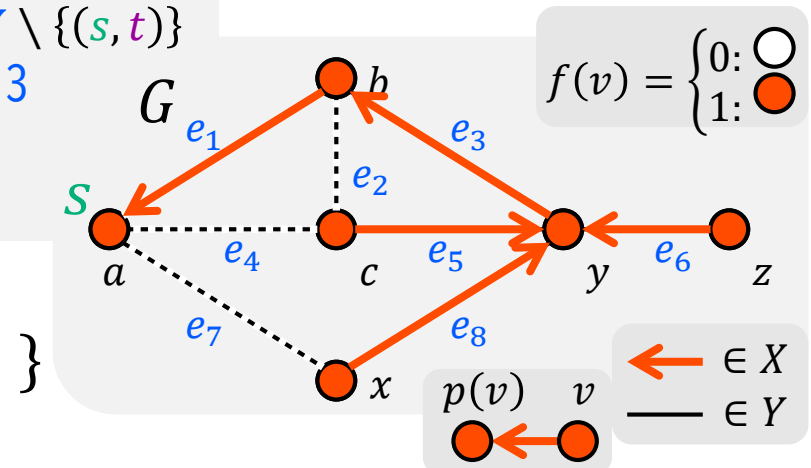
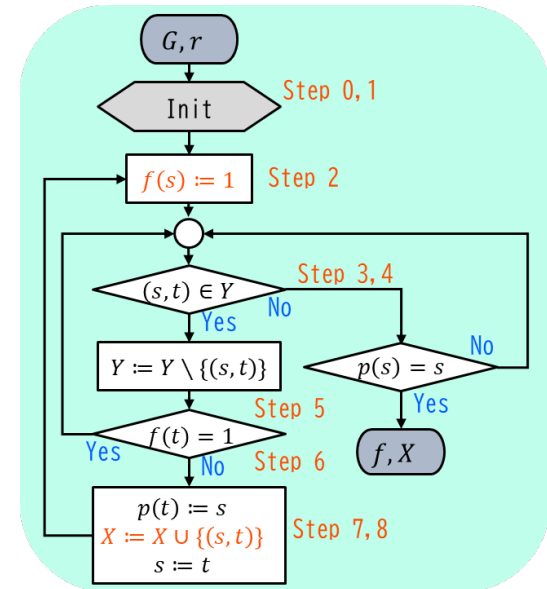
Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 3

Step 7: Set $p(t) := s, X := X \cup \{(s, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2

$X = \{e_1, e_3, e_5, e_6, e_8\}$

$Y = \{$



深さ優先探索 (depth-first search)

■ **定理 (Theorem 3.1):** DFSの時間計算量は $O(n + m)$

□ 証明

$$n = |V|, m = |E|$$

■ **Algorithm 3.1 (DFS)**

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

Step 0: Set $f(v) := 0, p(v) := v, \forall v \in V$
and set $X := \emptyset, Y := E$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $f(s) := 1$

Step 3, 4: If no incident edge of s in Y then
if $p(s) = s$ then output f and X , and halt
else set $s := p(s)$ and return to Step 3

Step 5: Pick an arbitrary edge (s, t) in Y
and set $Y := Y \setminus \{(s, t)\}$

Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 3

Step 7: Set $p(t) := s, X := X \cup \{(s, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2

$O(n + m)$

$O(1)$

高々 n 回

$O(1)$

各点 v 回に対し
高々 $\deg_G(v) + 1$ 回
全部で $O(m)$ 回

$O(1)$

出力: $O(n)$

1 回

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

高々 m 回

深さ優先探索 (depth-first search)

■ **定理** (Theorem 3.2): **DFS**の出力 $T_D (= G[X])$ は木

□ 証明

- 任意の2点は連結

■ 任意の点 $v \in V(T_D)$ は始点 r と T_D で連結

- $p(v)$ をたどると始点に到達: $(r, \dots, p(p(v)), p(v), v)$ は (r, v) -路

- $\forall u, v \in V(T_D), r$ を経由する (u, v) -ウォーク $\Rightarrow (u, v)$ -路

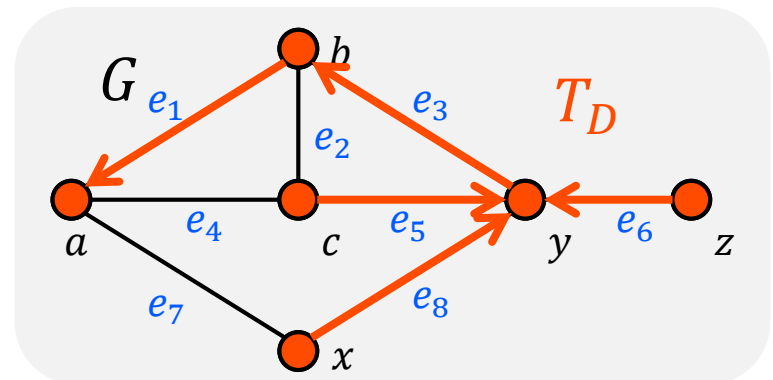
- $|E(T_D)| = |V(T_D)| - 1$

■ 各辺を有向辺と考えたとき, $v \in V(T_D) \setminus \{r\}$ を始点とする辺は1本

■ $\forall v \in V(T_D) \setminus \{r\}, (v, p(v)) \in E(T_D)$

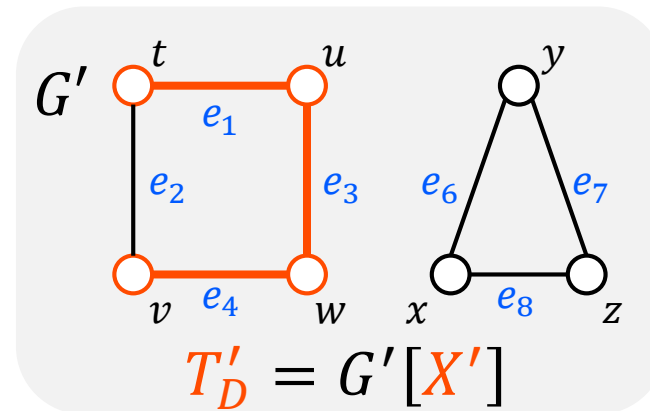
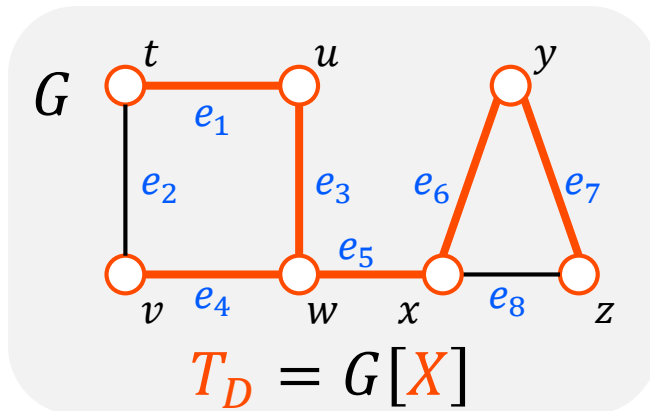
✓ T_D は木 ∵ 木の性質@[1-2] ■

➤ T_D : DFS木



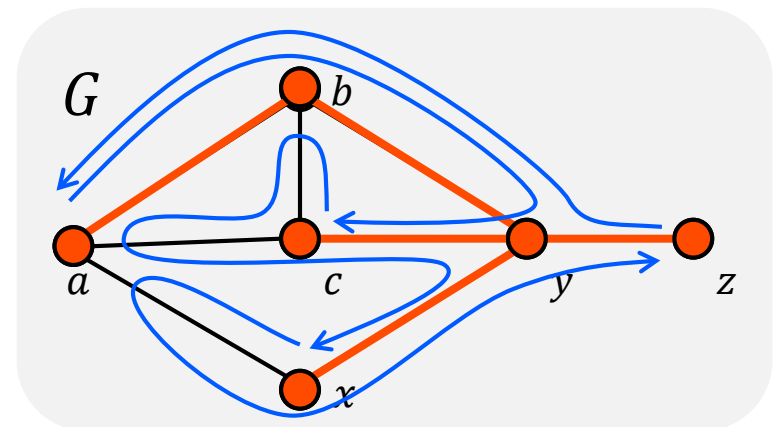
連結性判定 (connectivity)

- **定理**: グラフ G が連結である $\Leftrightarrow$
DFSがすべての点 v に対して $f(v) = 1$ と出力する
- **定理**: 連結グラフであるか否か線形時間で判定できる
- **証明**:
 - DFSで判定できる
 - DFSの時間計算量は $O(n + m)$ ■
- ✓ グラフ G 連結ならば T_D は全域木



深さ優先探索(DFS)の応用

- 探索目的に応じ, 探索中に様々な情報処理
 - 探索中に各点は何度か訪問される
- グラフ構造に基づく点の順序づけ, 処理の順序
 - 前順序(pre-order)
 - 最初の訪問の早い順
 - 先に進みながら各点に情報伝達
 - 後順序(post-order)
 - 最後の訪問の早い順
 - 根に戻りながら情報収集や情報処理



前順序・後順序 (pre- and post-order numbering)

■ Algorithm 3.3 (pre-post-order)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 前順序 $k(v)$, 後順序 $k'(v)$

Step 0: Set $\forall v \in V, k(v) := k'(v) := 0, p(v) := v$
and set $Y := E, i := j := 1$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $k(s) := i, i := i + 1$

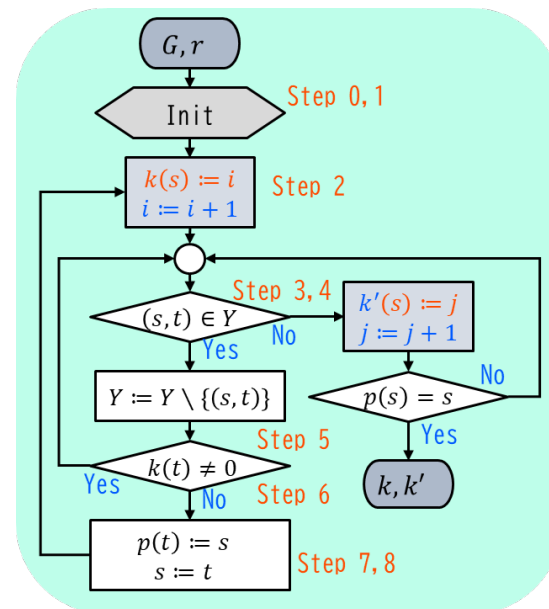
Step 3,4: If no incident edge of s in Y then
set $k'(s) := j, j := j + 1$, and
if $p(s) = s$ then **output** k and k' , and halt
else set $s := p(s)$ and return to **Step 3**

Step 5: Pick an arbitrary edge (s, t) in Y
and set $Y := Y \setminus \{(s, t)\}$

Step 6: If $k(t) \neq 0$ then return to **Step 3**

Step 7: Set $p(t) := s$

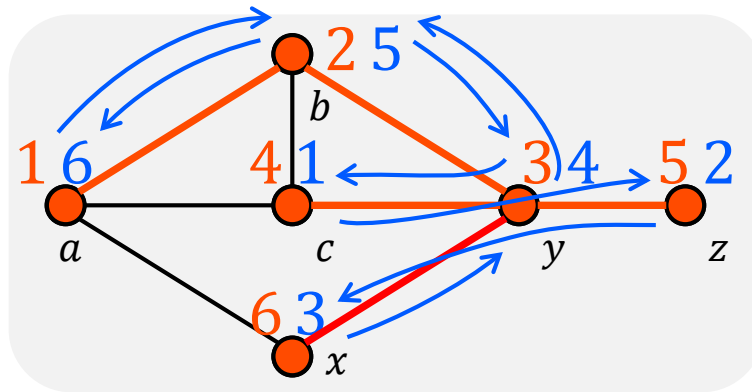
Step 8: Set $s := t$ and return to **Step 2**



■ **定理 (Theorem 3.4):** Algorithm 3.3 の時間計算量は $O(n + m)$

前順序・後順序 (pre- and post-order numbering)

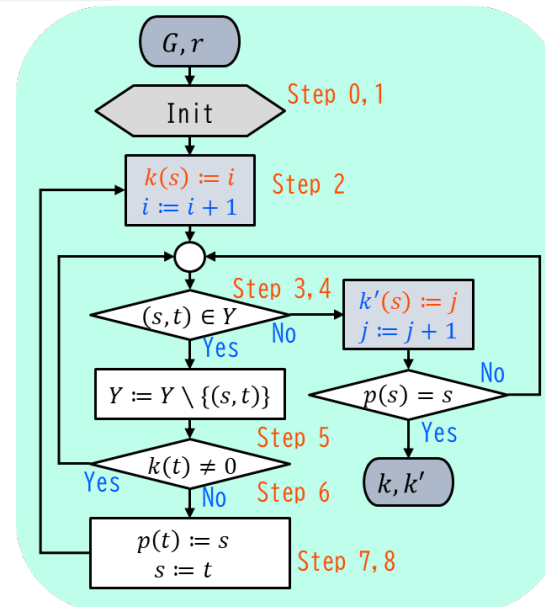
■ 順序付け例



前順序 k : $a \ b \ y \ c \ z \ x$
 後順序 k' : $c \ z \ x \ y \ b \ a$

■ Algorithm 3.3 (pre-post-order)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
 - 出力: 前順序 $k(v)$, 後順序 $k'(v)$
- Step 0:** Set $\forall v \in V, k(v) := k'(v) := 0, p(v) := v$ and set $Y := E, i := j := 1$
- Step 1:** Set $s := r$
- Step 2:** Set $k(s) := i, i := i + 1$
- Step 3, 4:** If no incident edge of s in Y then set $k'(s) := j, j := j + 1$, and if $p(s) = s$ then **output** k and k' , and halt else set $s := p(s)$ and return to **Step 3**
- Step 5:** Pick an arbitrary edge (s, t) in Y and set $Y := Y \setminus \{(s, t)\}$
- Step 6:** If $k(t) \neq 0$ then return to **Step 3**
- Step 7:** Set $p(t) := s$
- Step 8:** Set $s := t$ and return to **Step 2**



二項演算の表現

■ 中置記法(in-order)

- $a \text{ operator } b$: 演算子(operator)を被演算子(operand)の間に置く
 - 演算順序を明確にするためには括弧が必要

■ 前置記法(pre-order) (ポーランド記法)

- $\text{operator } a \text{ } b$: 演算子を被演算子の前に置く

■ 後置記法(post-order) (逆ポーランド記法)

- $a \text{ } b \text{ operator}$: 演算子を被演算子の後に置く

◆ 二項演算からなる式の2分木表現

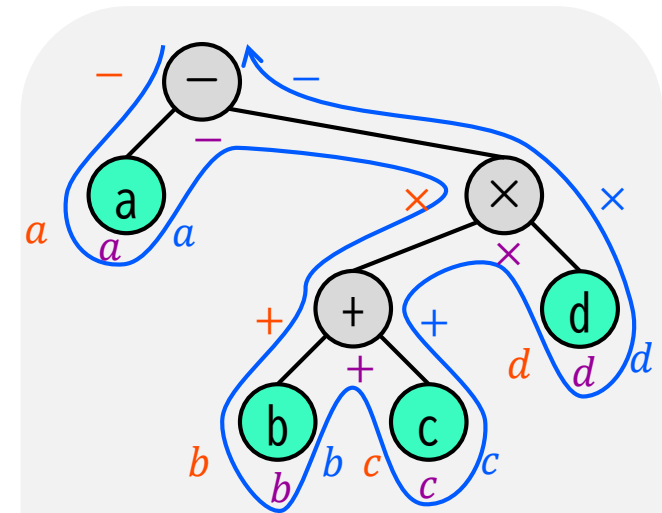
- 演算子: 内点
- 被演算子: 葉

➤ 深さ優先探索で点ラベルを出力

- ✓ 根から左子, 右子の順
 - 前順序: 前置記法(1回目の訪問: 親から探索が到達)
 - 後順序: 後置記法(3回目(最後)の訪問: 親に戻る)
 - 中順序: 中置記法(2回目の訪問: 左子から戻り右子を探索前)

✓ 前置・後置記法は括弧不要で演算順序を規定

- ✓ 2分木は一意に定まる



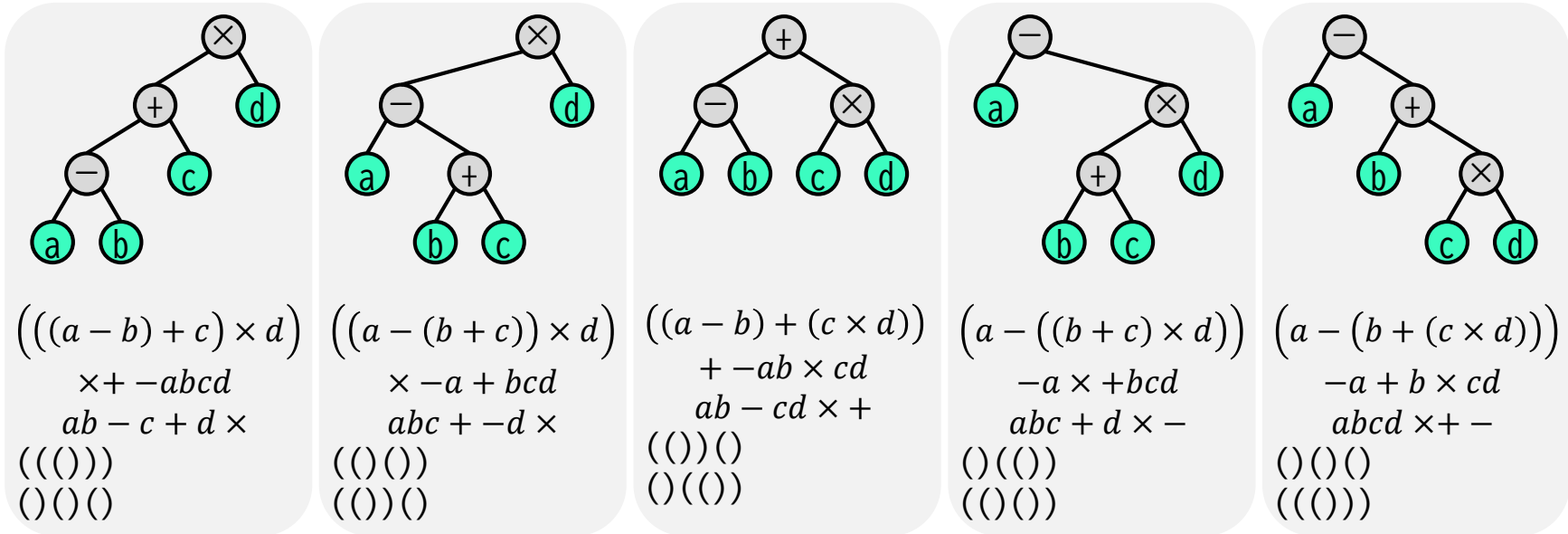
➤ $(a - ((b + c) \times d))$

- ✓ 前置: $-a \times +bcd$
- ✓ 後置: $abc + d \times -$
- ✓ 中置: $a - b + c \times d$
- 一般的な表現

- $a - (b + c) \times d$

二項演算と2分木

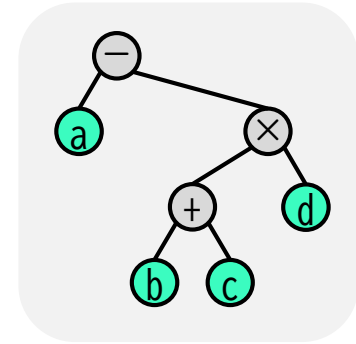
■ 演算数3の場合



カタラン数(Catalan number) (おまけ)

$$\triangleright C_n = \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} = \binom{2n}{n} - \binom{2n}{n-1}$$

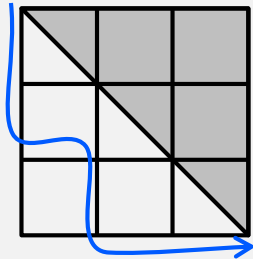
- 内点数 n の正則2分木の総数
- n 個の二項演算の式の総数
- n 部屋のスライス構造フロアプランの総数
- $n \times n$ 格子上の対角間の下三角最短経路の総数
- n 組の括弧の正しい並べ方の総数



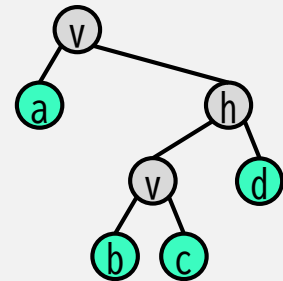
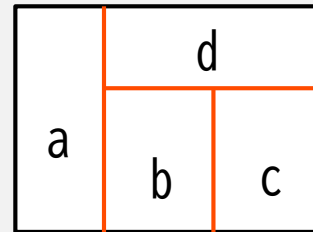
(())(())

開開閉開閉閉

(())(())はダメ



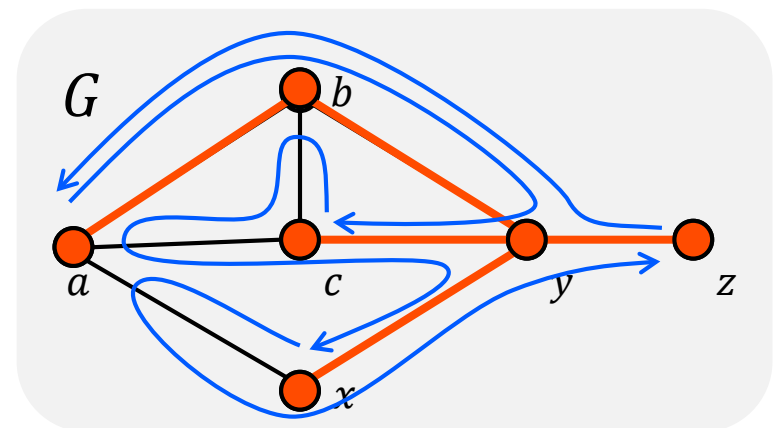
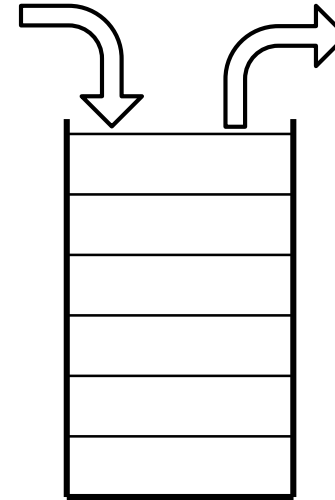
下下右下右右



深さ優先探索(DFS)の実現法

■ スタックの利用

- LIFO (Last In First Out)



深さ優先探索(スタック利用)

■ Algorithm 3.2 (stack)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $f(s) := 1$

Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 $\text{Push}(S, (s, v))$ and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$

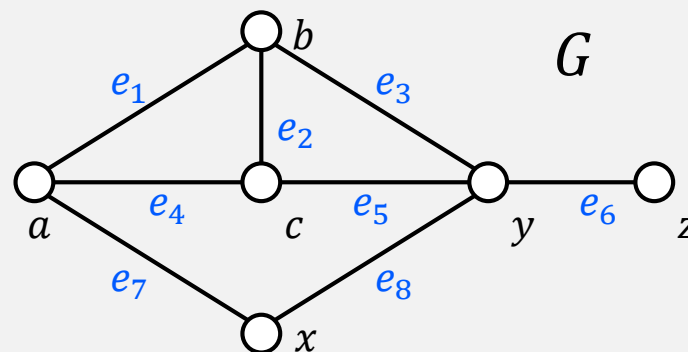
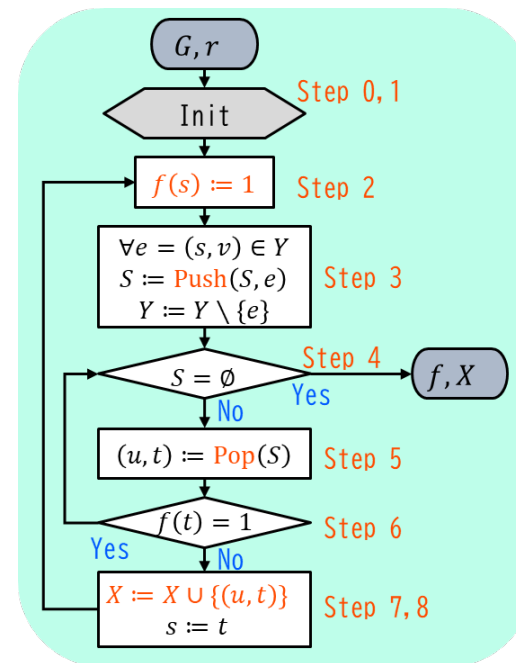
Step 4: If $S = \emptyset$ then output f and X , and halt

Step 5: Set $(u, t) := \text{Pop}(S)$

Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4

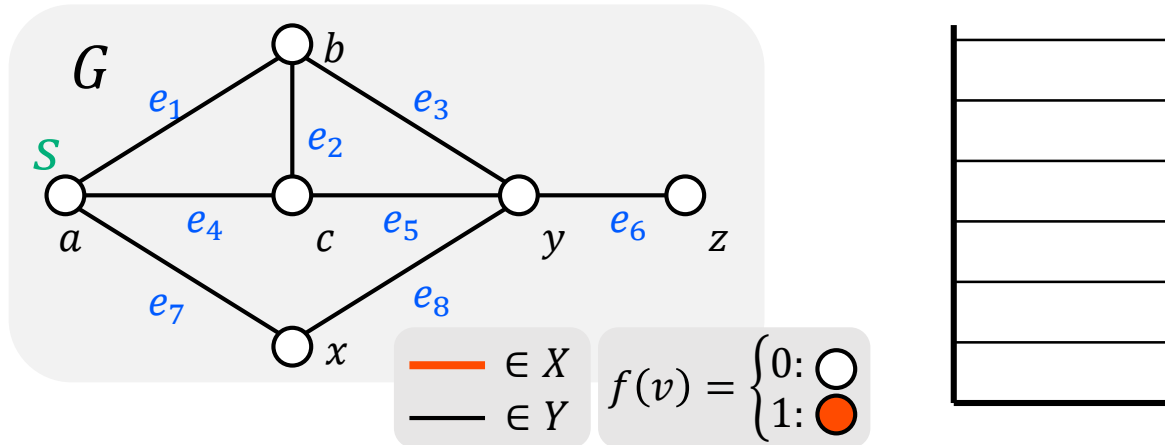
Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2



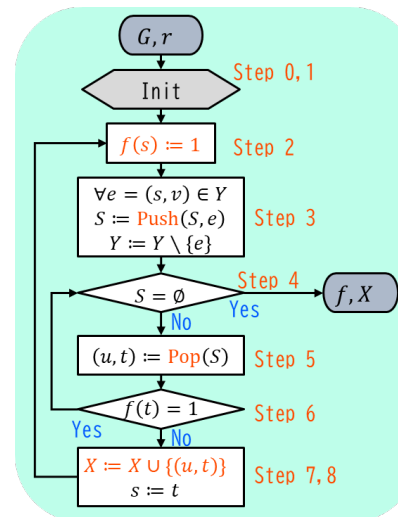
深さ優先探索(スタック利用)

■ DFS(stack) 探索例



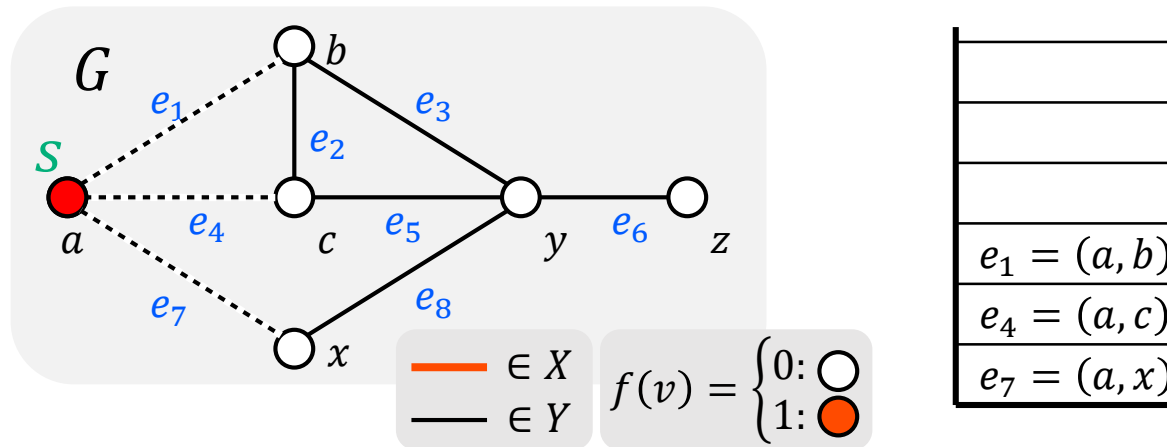
■ Algorithm 3.2 (stack)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
 - 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$
- Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$
- Step 1: Set $s := r$
- Step 2: Set $f(s) := 1$
- Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 Push($S, (s, v)$) and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$
- Step 4: If $S = \emptyset$ then output f and X , and halt
- Step 5: Set $(u, t) := \text{Pop}(S)$
- Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4
- Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$
- Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2



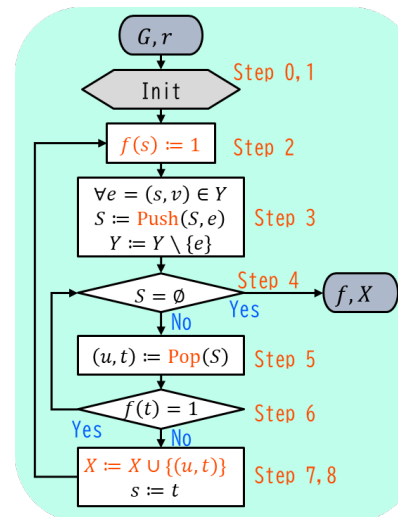
深さ優先探索(スタック利用)

■ DFS(stack) 探索例



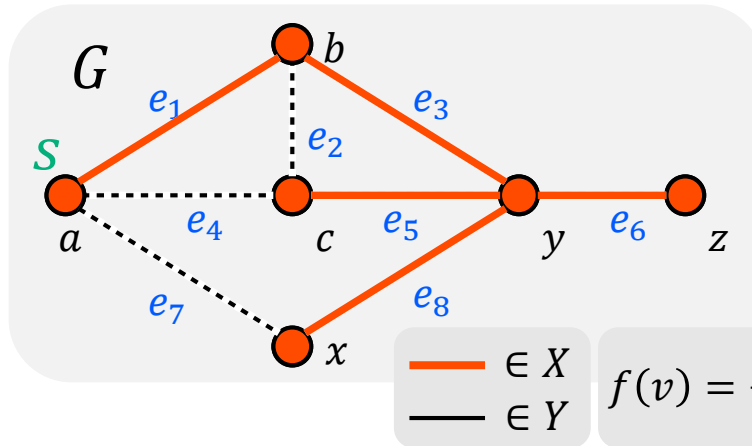
■ Algorithm 3.2 (stack)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
 - 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$
- Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$
- Step 1: Set $s := r$
- ⇒ Step 2: Set $f(s) := 1$
- ⇒ Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 Push($S, (s, v)$) and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$
- Step 4: If $S = \emptyset$ then output f and X , and halt
- Step 5: Set $(u, t) := \text{Pop}(S)$
- Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4
- Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$
- Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2

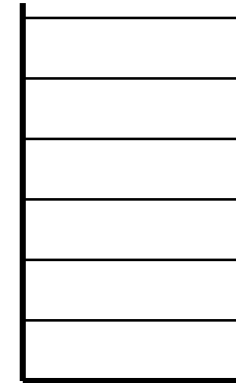


深さ優先探索(スタック利用)

■ DFS(stack) 探索例

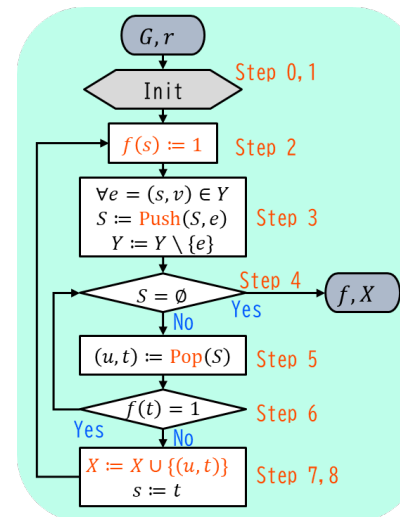


$e_8 = (y, x)$
 $e_7 = (a, x)$ $e_6 = (y, z)$
 $e_4 = (a, c)$ $e_5 = (y, c)$
 $e_2 = (b, c)$ $e_3 = (b, y)$
 $e_1 = (a, b)$



■ Algorithm 3.2 (stack)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
 - 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$
- Step 0:** Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$
Step 1: Set $s := r$
Step 2: Set $f(s) := 1$
Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 Push($S, (s, v)$) and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$
⇒ Step 4: If $S = \emptyset$ then output f and X , and halt
Step 5: Set $(u, t) := \text{Pop}(S)$
Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4
Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$
Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2



深さ優先探索(スタック利用)

■ **定理**(Theorem 3.3): **DFS(stack)**の時間計算量は $O(n + m)$

□ 証明

$$n = |V|, m = |E|$$

■ **Algorithm 3.2 (stack)**

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $f(s) := 1$

Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,

Push($S, (s, v)$) and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$

Step 4: If $S = \emptyset$ then output f and X , and halt

Step 5: Set $(u, t) := \text{Pop}(S)$

Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4

Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2

$O(n + m)$

$O(1)$

$O(1)$

$O(\deg_G(v))$

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

高々 n 回

各点 v 回に対し
高々 1 回

全部で $O(m)$

出力: $O(n)$

高々 1 回

高々 $m + 1$ 回

高々 m 回

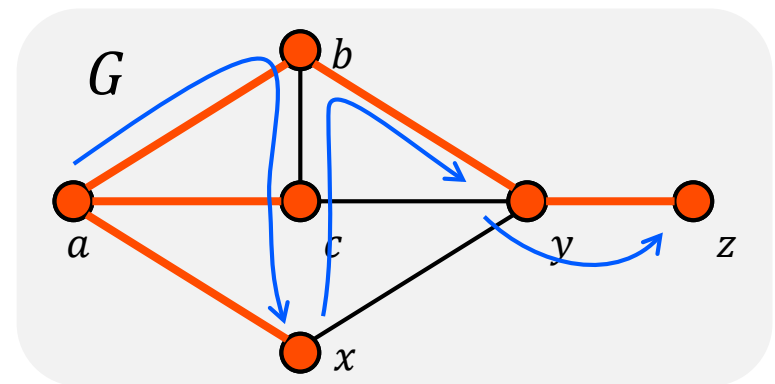
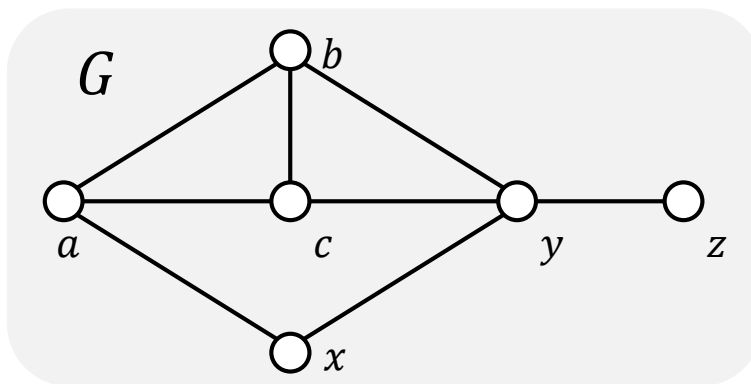
3-1 (2) 幅優先探索アルゴリズム

■ グラフの探索

- 点辺をグラフ構造に基づき探索
- 様々な情報処理を探索中に行なうことができる

■ Breadth-First-Search (BFS)

- 横型探索
- 近くから順に探索



幅優先探索 (breadth-first search)

■ Algorithm 3.4 (BFS)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$)

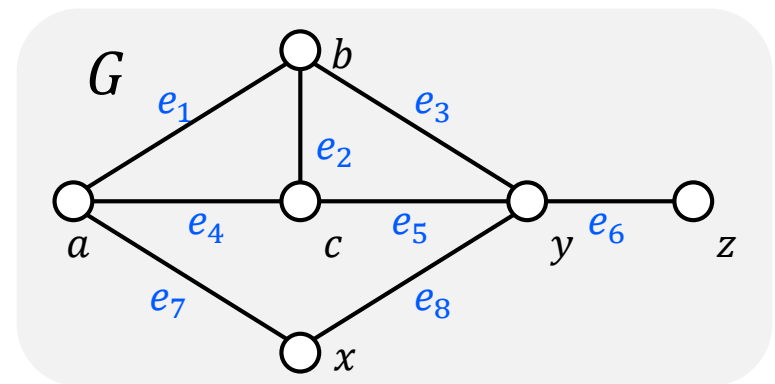
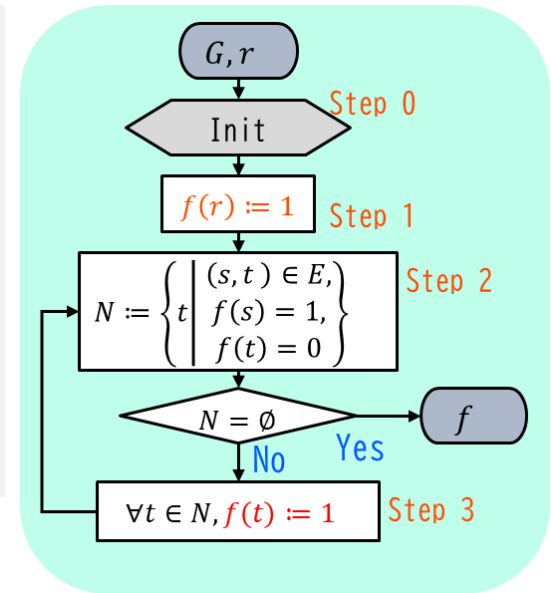
Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$

Step 1: Set $f(r) := 1$

Step 2: Set $N = \{t | (s, t) \in E, f(s) = 1, f(t) = 0\}$

Step 2.1: If $N = \emptyset$ then output f , and halt

Step 3: Set $f(t) = 1, \forall t \in N$ and return to Step 2



幅優先探索 (breadth-first search)

■ Algorithm 3.4 (BFS)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$)

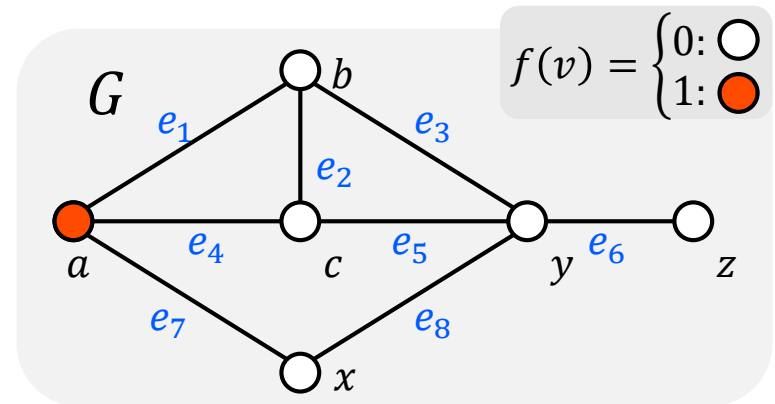
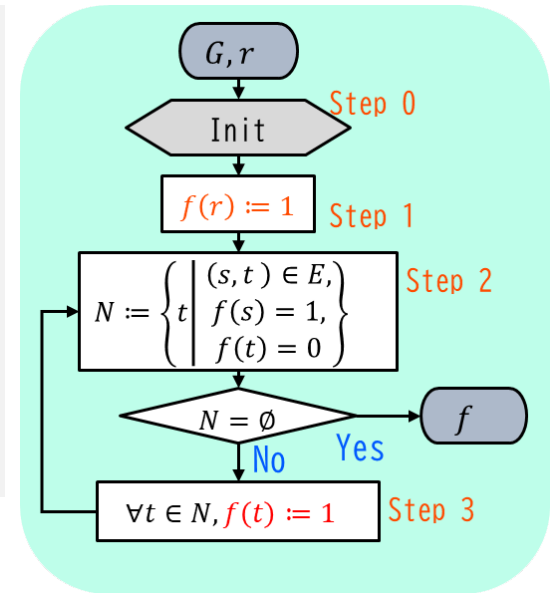
Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$

⇒ Step 1: Set $f(r) := 1$

Step 2: Set $N = \{t \mid (s, t) \in E, f(s) = 1, f(t) = 0\}$

Step 2.1: If $N = \emptyset$ then output f , and halt

Step 3: Set $f(t) = 1, \forall t \in N$ and return to Step 2



幅優先探索 (breadth-first search)

■ Algorithm 3.4 (BFS)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$)

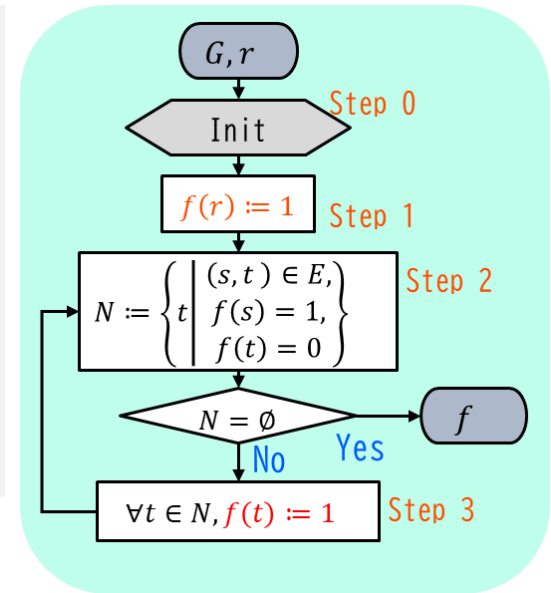
Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$

Step 1: Set $f(r) := 1$

Step 2: Set $N = \{t | (s, t) \in E, f(s) = 1, f(t) = 0\}$

⇒ Step 2.1: If $N = \emptyset$ then output f , and halt

Step 3: Set $f(t) = 1, \forall t \in N$ and return to Step 2



1: $N = \{b, c, x\}$

2: $N = \{y\}$

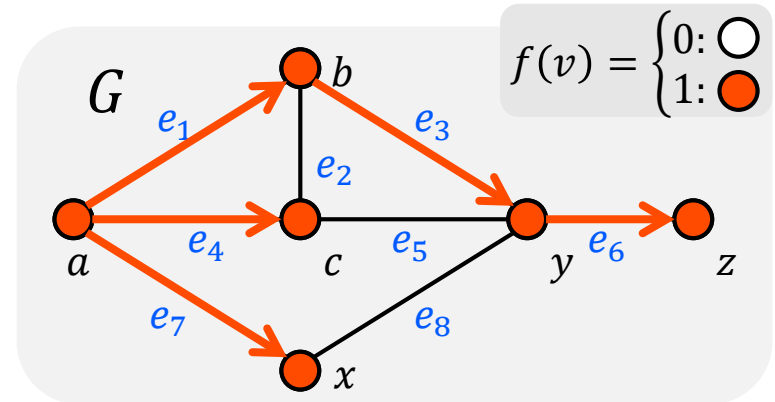
3: $N = \{z\}$

4: $N = \{\}$

■ Step 2

- 1回あたりの計算量は?
- 全体の計算量は?
- $O(n + m)$ を達成できないとDFSより遅いが...

➤ BFSの時間計算量は $O(n + m)$



幅優先探索(待ち行列利用)

■ Algorithm 3.5 (queue)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $f(s) := 1$

Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 $\text{Insert}(Q, (s, v))$ and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$

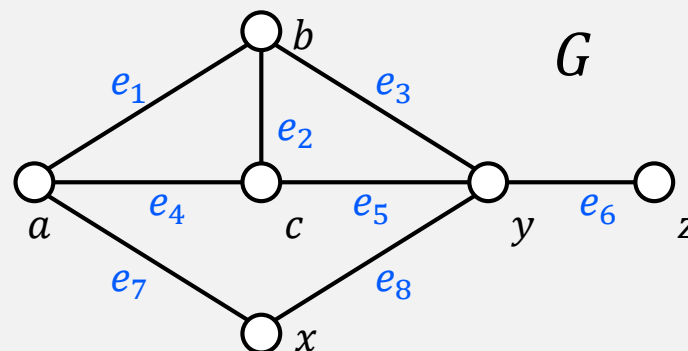
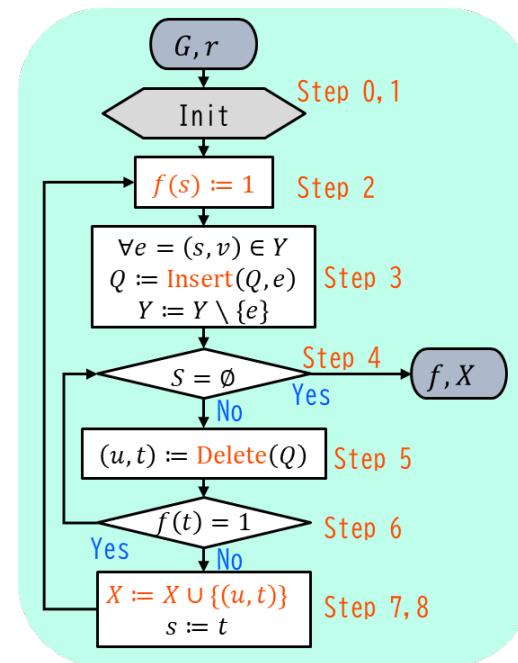
Step 4: If $Q = \emptyset$ then output f and X , and halt

Step 5: Set $(u, t) := \text{Delete}(Q)$

Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4

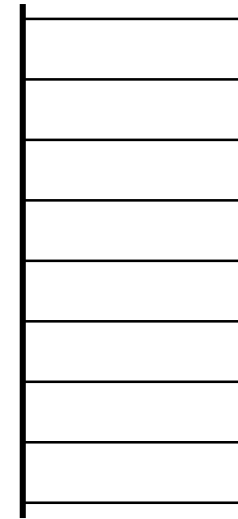
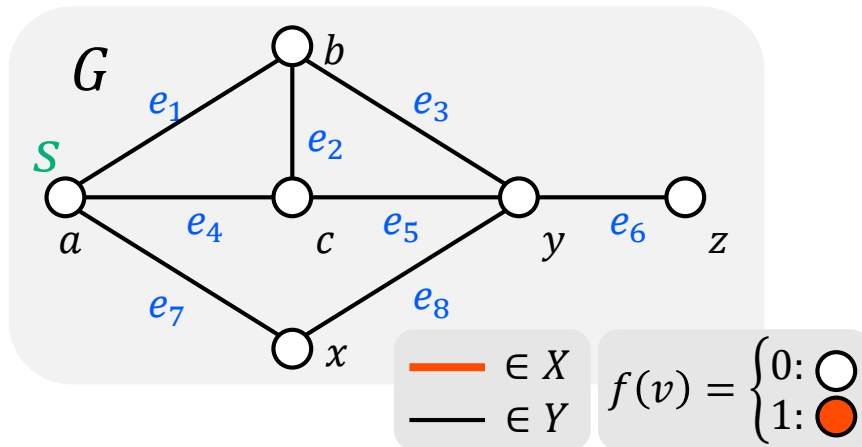
Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2



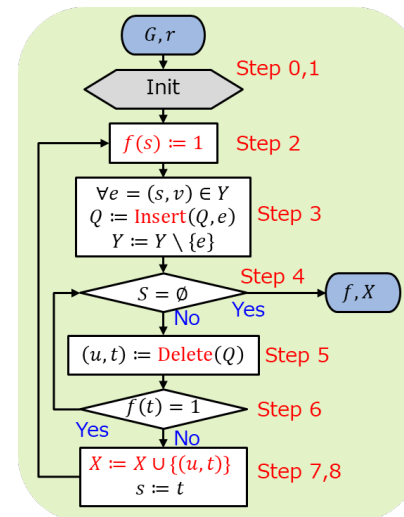
幅優先探索(待ち行列利用)

■ BFS(queue) 探索例



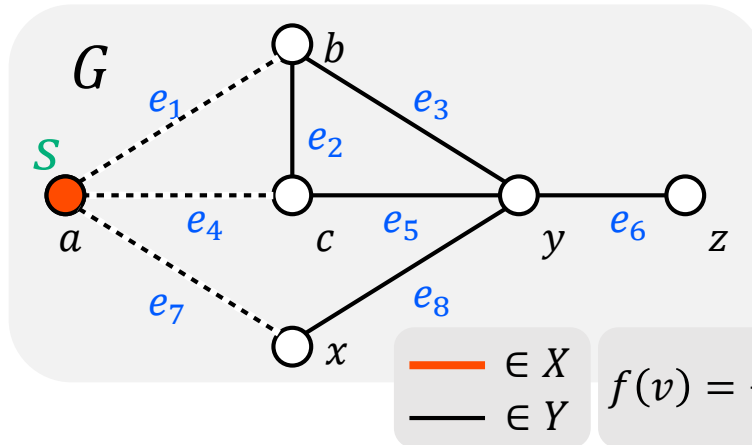
■ Algorithm 3.5 (queue)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
 - 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$
- Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$
- Step 1: Set $s := r$
- Step 2: Set $f(s) := 1$
- Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 $\text{Insert}(Q, (s, v))$ and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$
- Step 4: If $Q = \emptyset$ then output f and X , and halt
- Step 5: Set $(u, t) := \text{Delete}(Q)$
- Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4
- Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$
- Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2



幅優先探索(待ち行列利用)

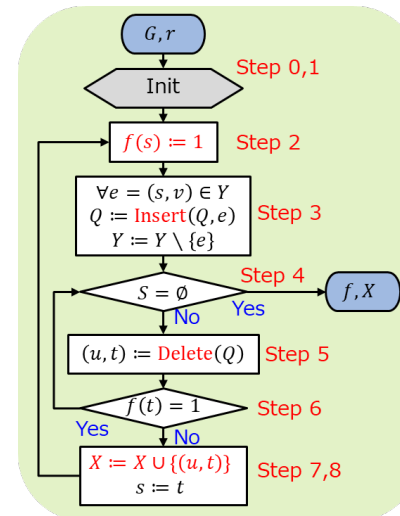
■ BFS(queue) 探索例



$e_7 = (a, x)$
$e_4 = (a, c)$
$e_1 = (a, b)$

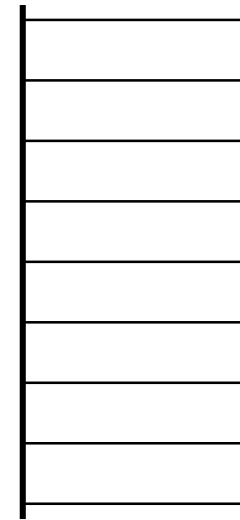
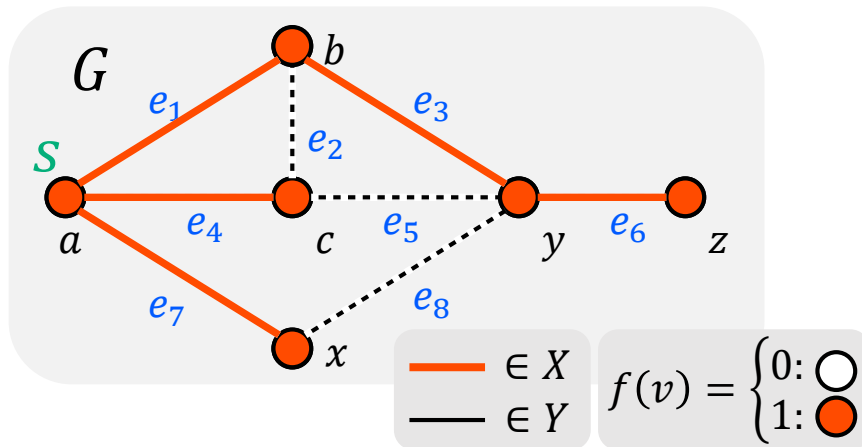
■ Algorithm 3.5 (queue)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
 - 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$
- Step 0:** Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$
Step 1: Set $s := r$
Step 2: Set $f(s) := 1$
Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 $\text{Insert}(Q, (s, v))$ and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$
Step 4: If $Q = \emptyset$ then **output** f and X , and halt
Step 5: Set $(u, t) := \text{Delete}(Q)$
Step 6: If $f(t) = 1$ then return to **Step 4**
Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$
Step 8: Set $s := t$ and return to **Step 2**



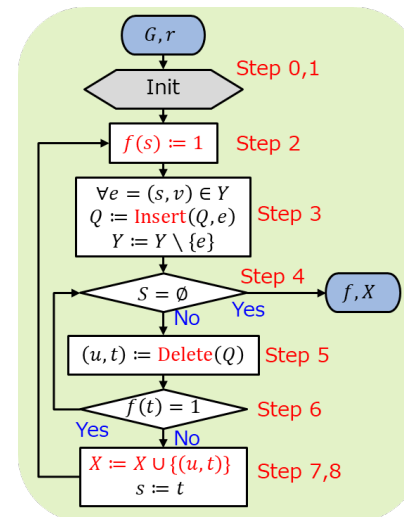
幅優先探索(待ち行列利用)

■ BFS(queue) 探索例



■ Algorithm 3.5 (queue)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
 - 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$
- Step 0:** Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$
Step 1: Set $s := r$
Step 2: Set $f(s) := 1$
Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,
 $\text{Insert}(Q, (s, v))$ and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$
Step 4: If $Q = \emptyset$ then **output** f and X , and halt
Step 5: Set $(u, t) := \text{Delete}(Q)$
Step 6: If $f(t) = 1$ then return to **Step 4**
Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$
Step 8: Set $s := t$ and return to **Step 2**



$e_6 = (y, z)$
 $e_8 = (y, x)$
 $e_5 = (y, c)$
 $e_3 = (b, y)$
 $e_2 = (b, c)$
 $e_7 = (a, x)$
 $e_4 = (a, c)$
 $e_1 = (a, b)$

幅優先探索(待ち行列利用)

■ **定理**(Theorem 3.5): **BFS(queue)**の時間計算量は $O(n + m)$

□ **証明**

$$n = |V|, m = |E|$$

■ **Algorithm 3.5 (queue)**

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $f(v)$ ($\forall v \in V$), 辺の集合 $X (\subseteq E)$

Step 0: Set $f(v) := 0, \forall v \in V$, and set $X := \emptyset, Y := E$

Step 1: Set $s := r$

Step 2: Set $f(s) := 1$

Step 3: For all edge $(s, v) \in Y$,

Insert $(Q, (s, v))$ and set $Y := Y \setminus \{(s, v)\}$

Step 4: If $Q = \emptyset$ then output f and X , and halt

Step 5: Set $(u, t) := \text{Delete}(Q)$

Step 6: If $f(t) = 1$ then return to Step 4

Step 7: Set $X := X \cup \{(u, t)\}$

Step 8: Set $s := t$ and return to Step 2

$O(n + m)$

高々 n 回

$O(1)$

$O(1)$

各点 v 回に対し
高々 1 回

$O(\deg_G(v))$

全部で $O(m)$

$O(1)$

出力: $O(n)$

高々 1 回

$O(1)$

高々 $m + 1$ 回

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

$O(1)$

高々 m 回

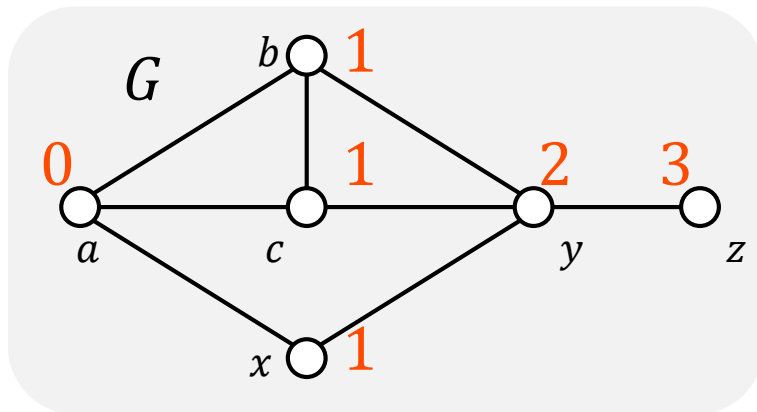
■ **DFS(stack)**と計算量は同じ(スタックの代わりに待ち行列)

幅優先探索(BFS)の応用

■ 始点から各点までの距離

■ 例

- 点 a からの距離 $\text{dis}_G(a, v)$



距離ラベル付け (graph-distance)

■ Algorithm 3.6 (graph-distance)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $\lambda(v)$ ($\forall v \in V$)

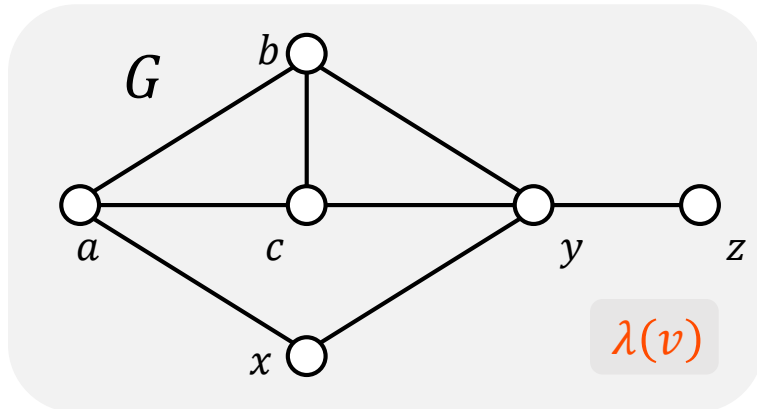
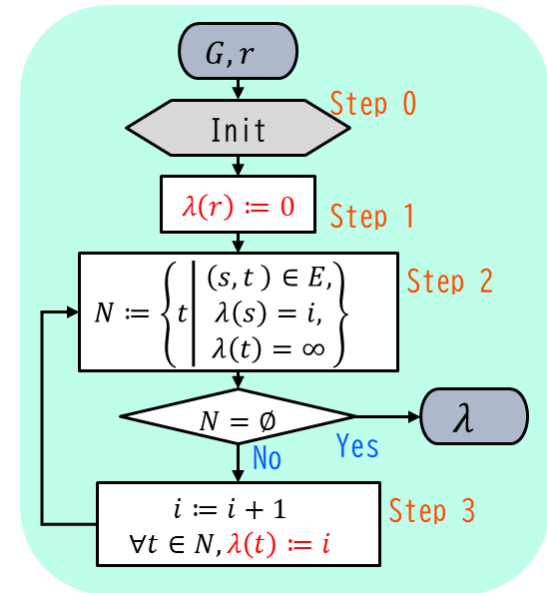
Step 0: Set $\lambda(v) = \infty, \forall v \in V$ and $i = 0$

Step 1: Set $\lambda(r) = 0$

Step 2: Set $N = \{t \mid (s, t) \in E, \lambda(s) = i, \lambda(t) = \infty\}$

Step 2.1: If $N = \emptyset$ then **output** λ and halt

Step 3: Set $i = i + 1$, and set $\lambda(t) = i, \forall t \in N$,
and return to Step 2



距離ラベル付け (graph-distance)

■ Algorithm 3.6 (graph-distance)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $\lambda(v)$ ($\forall v \in V$)

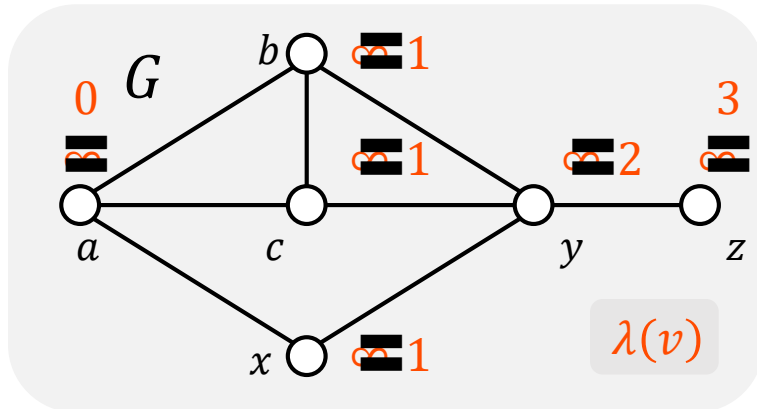
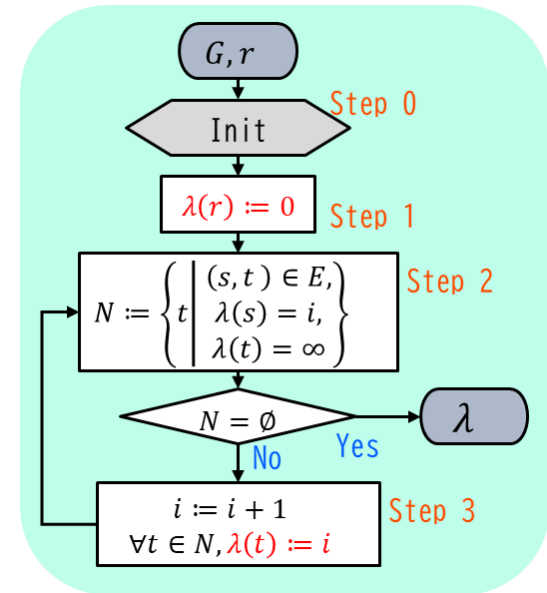
⇒ Step 0: Set $\lambda(v) = \infty, \forall v \in V$ and $i = 0$

⇒ Step 1: Set $\lambda(r) = 0$

Step 2: Set $N = \{t \mid (s, t) \in E, \lambda(s) = i, \lambda(t) = \infty\}$

Step 2.1: If $N = \emptyset$ then output λ and halt

⇒ Step 3: Set $i = i + 1$, and set $\lambda(t) = i, \forall t \in N$,
and return to Step 2



Step	a	b	c	x	y	z
0. (initial)	∞	∞	∞	∞	∞	∞
1. (start)	0	∞	∞	∞	∞	∞
3. (update)		1	1	1	∞	∞
3. (update)					2	∞
3. (update)						3

距離ラベル付け (graph-distance)

■ Algorithm 3.6 (graph-distance)

- 入力: グラフ $G = (V, E)$, 始点 $r \in V$
- 出力: 変数 $\lambda(v)$ ($\forall v \in V$)

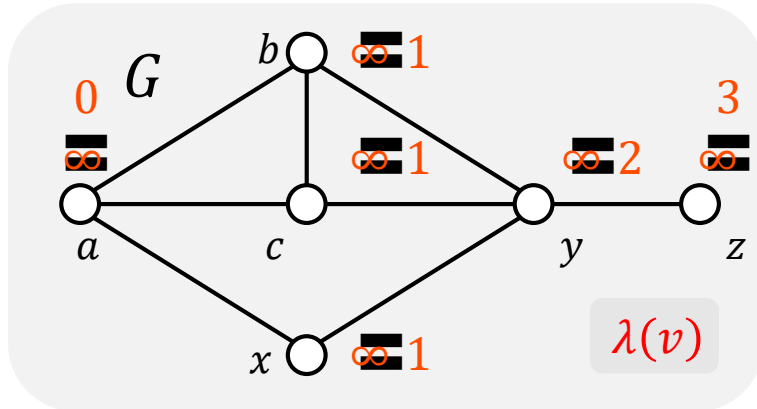
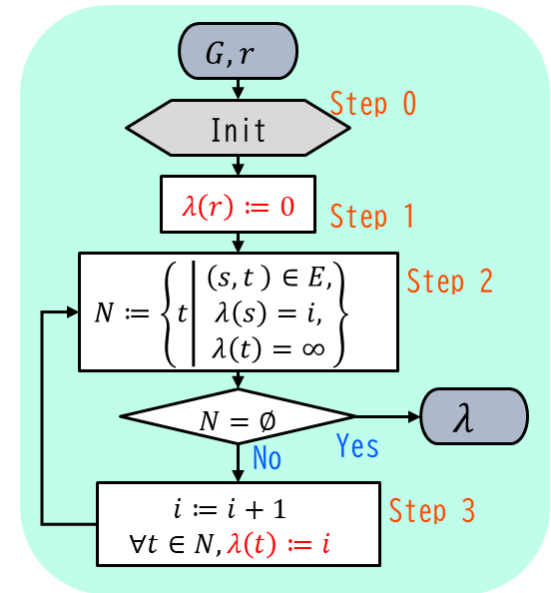
Step 0: Set $\lambda(v) = \infty, \forall v \in V$ and $i = 0$

Step 1: Set $\lambda(r) = 0$

Step 2: Set $N = \{t \mid (s, t) \in E, \lambda(s) = i, \lambda(t) = \infty\}$

Step 2.1: If $N = \emptyset$ then **output** λ and halt

Step 3: Set $i = i + 1$, and set $\lambda(t) = i, \forall t \in N$,
and return to Step 2



Step	a	b	c	x	y	z
0. (initial)	∞	∞	∞	∞	∞	∞
1. (start)	0	∞	∞	∞	∞	∞
3. (update)		1	1	1	∞	∞
3. (update)					2	∞
3. (update)						3

■ 定理 (Theorem 3.6): Algorithm 3.6 の時間計算量は $O(n + m)$

距離ラベル付け (graph-distance)

■ **定理 (Theorem 3.7):** $\lambda(v) = \mathbf{dis}_G(r, v), \quad \forall v \in V$

□ **証明** (Algorithm 3.6)

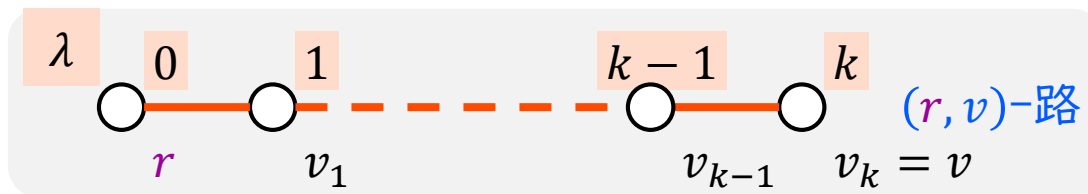
➤ $\lambda(v) = \infty \Rightarrow \mathbf{dis}_G(r, v) = \infty$

- (r, v) -路が存在するならば、 (r, v) -路上
 - 有限ラベルの点 x と無限大ラベルの点 y が隣接
 - Step 2 で $y \in N$ となり, Step 3 で y に有限ラベルが付けられるはずで矛盾
- (r, v) -路は存在せず $\mathbf{dis}_G(r, v) = \infty$

➤ $\lambda(v) < \infty$

- **Claim 1:** $\lambda(v) \geq \mathbf{dis}_G(r, v)$

- 長さ k の (r, v) 路が存在



- **Claim 2:** $\lambda(v) = \mathbf{dis}_G(r, v)$

- 距離 $\mathbf{dis}_G(r, v)$ に関する数学的帰納法

距離ラベル付け (graph-distance)

■ **定理 (Theorem 3.7):** $\lambda(v) = \mathbf{dis}_G(r, v), \quad \forall v \in V$

□ **証明 (cont.)** (Algorithm 3.6)

- **Claim 2:** $\lambda(v) = \mathbf{dis}_G(r, v)$

■ 距離 $\mathbf{dis}_G(r, v)$ に関する数学的帰納法

■ 初期段階: $\mathbf{dis}_G(r, v) = 0$

- $v = r$

- $\lambda(r) = 0 \Rightarrow \lambda(r) = 0 = \mathbf{dis}_G(r, r)$

■ 帰納段階

- 帰納法の仮定: $\lambda(v') = \mathbf{dis}_G(r, v')$ if $\mathbf{dis}_G(r, v') < d$

- $\mathbf{dis}_G(r, v) = d$ の場合

■ **最短(r, v)路**において v に隣接する点 x



- $\mathbf{dis}_G(r, x) = d - 1 \Rightarrow \lambda(x) = d - 1$ (帰納法の仮定)

■ $\lambda(v) \geq d$ (Claim 1)

■ $i = d - 1$ のとき $\lambda(v) = \infty \Rightarrow \lambda(v)$ は $d = (d - 1) + 1$ に設定される

$\therefore \lambda(v) = d = \mathbf{dis}_G(r, v)$